

*Introduction au devoir de Mécanique des Fluides*  
*2010-2011*

Christophe Raufaste  
Christophe.Raufaste@unice.fr

Préparation à l'Agrégation Interne de Sciences Physiques  
Agrégation Externe de Sciences Physiques, option physique  
Agrégation Externe de Sciences Physiques, option chimie

# Programme Mécanique des Fluides

PCSI

## Statique des fluides:

- Eléments de statique des fluides dans le champ de pesanteur ( $dp/dz = -\rho g$ , applications atmosphère isotherme et gaz parfait, poussée d'Archimède)

PC

## Mécanique des fluides:

- Etude phénoménologique des fluides (libre parcours moyen, pression, viscosité, écoulement autour d'une sphère, écoulements laminaires et turbulents, nombre de Reynolds, modèle fluide parfait)

- Cinématique des fluides (description de Lagrange et d'Euler, densité de courant, débits massique et volumique, équation locale de conservation de la masse, écoulements stationnaires, incompressibles, irrotationnels)

- Bilans dynamiques et thermodynamiques (bilans qté de mvt, moment cinétique, énergies, entropie pour un écoulement 1D en régime permanent)

- Equations dynamiques locales (modèle fluide parfait et écoulements visqueux)

## Acoustique dans les fluides:

- Approx. acoustique, éq. de d'Alembert, ondes planes progressives harmoniques, impédance acoustique, aspects énergétiques, réflexion et transmission sur une interface entre 2 fluides

- Ondes de surface : gravité, capillaires (notion de tension de surface) et solitons; milieu dispersif (relation dispersion, vitesses de phase et groupe)

agreg. ext. opt. physique

# Palmarès Agrégation Interne

## Composition sur la physique et le traitement informatisé de l'information

- 2010 : non
- 2009 : 1/5, écoulement d'eau à travers un nanotube de carbone
- 2008 : 1/4, ondes sonores
- 2007 : non
- 2006 : non
- 2005 : 1/3, études des systèmes ouverts en régime permanent
- 2004 : non
- 2003 : non
- 2002 : 1/3, pression acoustique : propagation 1D du son et microphone
- 2001 : non
- 2000 : non
- 1999 : 2/3, ondes acoustiques dans un gaz  
(transferts thermiques : conduction, diffusion et ondes thermiques)
- 1998 : non
- 1997 : non
- 1996 : non

## Leçons de Physique (3/30)

- Statique des fluides (n°8)
- Dynamique des écoulements parfaits (n°9)
- Ondes sonores dans les fluides (n°21)

## Montages de Physique (1/31 + 6/31)

- Ondes acoustiques (n°3)
- +possibilités montages "ondes" (n°23-24, 27-28 et 30)

# Palmarès Agrégation Externe, opt. chimie

## Composition de physique

- 2010 : non
- 2009 : 1/5, énergie éolienne domestique: bilan pour un système ouvert (masse, quantité de mouvement, énergie)
- 2008 : 2/4, température dans la lithosphère (bilan local, diffusion thermique) et sismologie (propagation d'ondes de compression)
- 2007 : non
- 2006 : 1/2, force de traînée sur un avion, statique des fluides (profil d'atmosphère; aérostat), cinématique des fluides (définitions), dynamique des fluides (relation de Bernoulli, effet Venturi, tube de Pitot, portance d'un avion), bilan pour un système ouvert (tuyère)

## Programme de composition de physique (d'après BO juillet 2010)

### Deuxième épreuve : composition de physique (durée cinq heures)

Elle porte sur les programmes de physique appliqués à la rentrée scolaire de l'année où est ouvert le concours.

#### 1. des classes

- de seconde générale et technologique
- de la classe de première S
- de la classe terminale S, y compris l'enseignement de spécialité

#### 2. des classes préparatoires scientifiques aux grandes écoles

- classes de première année :

- . BCPST (biologie, chimie, physique et sciences de la terre)
- . PCSI (physique, chimie, sciences de l'ingénieur) : on se limitera aux contenus de la partie intitulée « III : Approche théorique : D) Électromagnétisme »

- classes de deuxième année :

- . BCPST (biologie, chimie, physique et sciences de la terre)
- . PC (physique, chimie) : on se limitera aux contenus de la partie intitulée « I Approche théorique B électromagnétisme »

#### 3. Des sections préparatoires au BTS chimiste

# Palmarès Agrégation Externe, opt. chimie

## Leçons de Physique (6/42)

- Interface liquide-solide. Phénomène de mouillage : angle de raccordement, condition de Young. Ascension capillaire : loi de Jurin (n°27, BTS chimiste).
- Interface liquide pur-gaz (n°28, BTS chimiste)
- Statique des fluides : milieux continus ; théorème d'Archimède ; équation de la statique des fluides. Mesure de pressions (n°39, BCPST)
- Dynamique des fluides : énergie mécanique; relation de Bernoulli; charge en un point; applications (n°40, BCPST2)
- viscosités des fluides newtoniens et conséquences. Notion de viscosité; loi de Poiseuille; nombre de Reynolds (n°41, BCPST2)
- viscosités des fluides newtoniens. Ecoulements rampants (n°42, BCPST2)

## Commentaires Leçons de Physique

- Utiliser référence "gouttes, bulles, perles et ondes" (voir biblio) pour les 2 premières leçons
- ATTENTION, les leçons de statique, dynamique et viscosités des fluides sont à traiter au niveau des classes BCPST qui diffèrent des classes PC. Pour exemple les équations locales (bilan de masse, Navier-Stokes) sont hors-programme !!

# Palmarès Agrégation Externe, opt. physique

	<b>Composition</b>	<b>Problème</b>
• 2010 :	1/2 thermoconvection : hydrostatique et thermo bilan local, équation diffusion, convection, Navier-Stokes, instabilité Rayleigh-Benard	non
• 2009 :	2/4 tuyaux sonores, instruments à vent impédances, restitution du son, haut-parleur	non
• 2008 :	non	non
• 2007 :	non	1/2 magnétohydrodynamique éq. hydro pour un fluide ionisé (plasma), propagation
• 2006 :	1/8 bilan énergétique sur syst. ouvert	non
• 2005 :	1/4 ondes de surface libre d'un liquide paquets d'ondes et vitesse de groupe	non
• 2004 :	4/4 propagation dans les fluides ondes-propagation; dynamique des fluides acoustique; ondes de gravité, capillaires; solitons	non
• 2003 :	non	non
• 2002 :	???	???
• 2001 :	non	non

# Palmarès Agrégation Externe, opt. physique

	Composition	Problème
•2000 :	non	???
•1999 : <sup>1/2</sup>	ondes de surface libre d'un liquide analyse dimensionnelle, éq. ondes linéaires relation dispersion, eau profonde, solitons	non
•1998 : <sup>3/4</sup>	acoustique linéaire dans un fluide applications: cavité sonore, rayonnement éléments d'électro-acoustique (haut-parleur)	non
• 1997 :	non	2/5 énergie et tension de surface transition de phase dans un film de tensioactifs
• 1996 :	non	non
• 1995 :	non	2/6 physique de la combustion éq. bilan d'un système ouvert densités de courant convective et diffusive

# Palmarès Agrégation Externe, opt. physique

## Leçons de Physique (4/55)

- Notion de viscosité d'un fluide. Ecoulements visqueux. Nombre de Reynolds. Exemples simples. (n°9)
  - Modèle de l'écoulement parfait d'un fluide; validité. Relation de Bernoulli ; limites et applications. (n°10)
  - Phénomènes interfaciaux impliquant des fluides : applications. (n°11)
  - Ondes acoustiques dans les fluides. (n°27)
- +leçons générales «ondes» (n°26, 28, 39, 54) ou phénomènes de transport (n°20)

## Montages de Physique (3/40 + 2/40)

- Phénomènes de surface (n°2)
  - Dynamique des fluides (n°3)
  - Ondes acoustiques (n°33)
- +montages généraux «ondes» (n°32 et 34) ou phénomènes de transport (n°39, 40)

# Références

## Ouvrages Prépa :

- collection PUF: Mécanique des solides et des fluides, 2ème année
- collection HPrépa: Mécanique des fluides. 2ème année PC-PSI (dynamique)  
Ondes. 2ème année PC-PSI (ondes et acoustique)
- collection taupe-niveau: Mécanique des fluides. Fiches, méthodes et problèmes corrigés  
(statique, dynamique, acoustique)
- collection TEC&DOC: Mécanique. 2ème année (dynamique)

## Mécanique des fluides tous niveaux (Prépa -> Master) :

- Hydrodynamique physique.  
Etienne Guyon, Jean-Pierre Hulin, Luc Petit, éd EDP sciences
- Hydrodynamique physique, Problèmes résolus avec rappels de cours.  
Marc Fermigier, éd. Dunod
- Mécanique des fluides, Eléments d'un premier parcours  
Patrick Chassaing

## Pour les curieux :

- Ce que disent les fluides  
Etienne Guyon, Jean-Pierre Hulin, Luc Petit, éd Belin
- Gouttes, bulles, perles et ondes  
Pierre-Gilles de Gennes, Françoise Brochard-Wyart, David Quéré, éd Belin

## Sur le web :

- National Committee for fluid mechanics films (vidéos en anglais)  
<http://web.mit.edu/hml/ncfmf.html>
- University of Iowa (vidéos en anglais)  
<http://www.iihr.uiowa.edu/products/dhrm.html>

# Introduction : dates clés

18ème

-caractérisation du fluide parfait (Bernoulli, Euler)

19ème

-mise en évidence de la viscosité (Poiseuille, Stokes, Navier)  
-première caractérisation de la turbulence (Reynolds)

19-20èmes

-couche limite (Prandtl)  
-instabilités (Rayleigh-Plateau, Kelvin-Helmholtz, ... )



physique  
moderne

-turbulence  
-super-fluidité (Hélium liquide à très basses températures)

[http://www.youtube.com/watch?v=7U4hQ\\_Y9\\_Jk&annotation\\_id=annotation\\_496682&feature=iv](http://www.youtube.com/watch?v=7U4hQ_Y9_Jk&annotation_id=annotation_496682&feature=iv)

-fluides non-newtoniens

[http://www.youtube.com/watch?v=GX4\\_3cV\\_3Mw](http://www.youtube.com/watch?v=GX4_3cV_3Mw)

-problèmes aux interfaces (mouillages, écoulements 2D)

-problèmes interdisciplinaires: météorologie, géologie, biologie, astronomie

<http://www.rowland.org/labs/bacteria/index.html>

-exemples sur la "gallery of fluid motion" de l'APS

<http://scitation.aip.org/pof/gallery/>

# Méthodologie

solides  
liquides

Mécanique du solide

- référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

Systèmes ouverts

- notion de particule fluide
- approches Lagrangienne et Eulérienne

Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

Statique des fluides  
(fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

Acoustique  
(fluide *presque* au repos)

- approximation acoustique
- application gaz parfait
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- ondes stationnaires et modes propres
- transmission-réflexion entre 2 milieux (impédance acoustique)

Dynamiques des fluides  
(fluide en mouvement)

- nombre de Reynolds
- écoulements à bas  $Re$
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère
- phénomène de couche limite et portance

# Systèmes ouverts

## Mécanique du solide

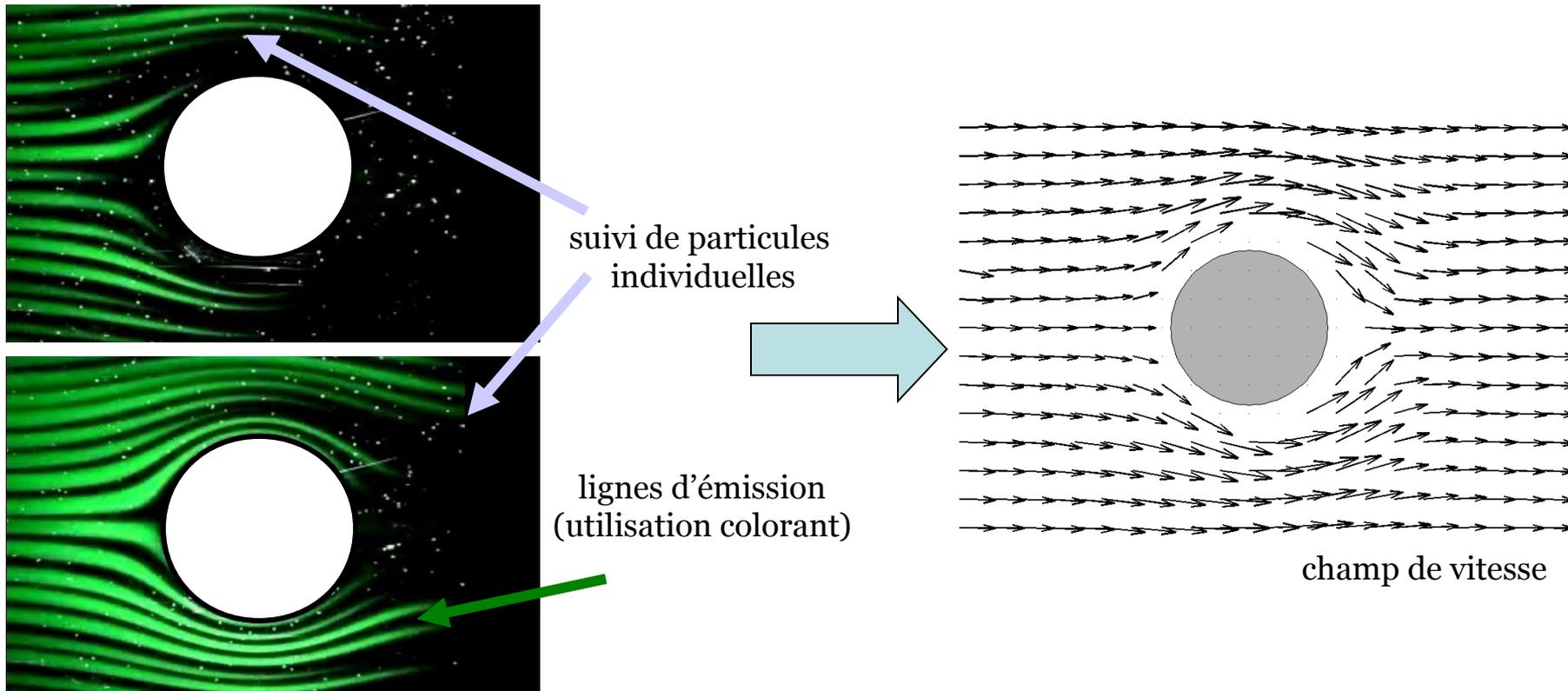
- Référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

Problématique : passer d'un système fermé mobile à un système ouvert fixe

Exemple : écoulement autour d'un obstacle



# Systemes ouverts

## Mécanique du solide

- Référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique



## Systemes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

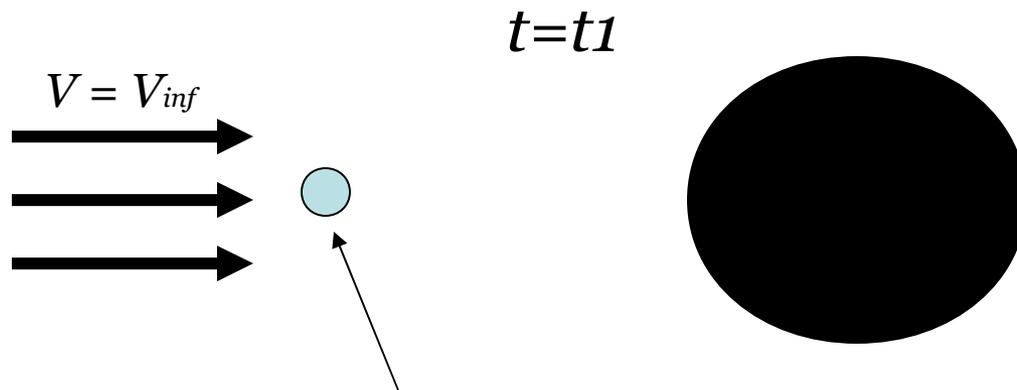
Problématique : passer d'un système fermé mobile à un système ouvert fixe

Exemple : écoulement autour d'un obstacle

### Notion de particule fluide:

Taille intermédiaire (mésoscopique) entre l'échelle microscopique (l.p.m.) et l'échelle macroscopique de l'écoulement (R).

-> S'assurer que l'on moyenne suffisamment, mais pas trop.



Systeme fermé (nombre donné de particules) et position  $(X(t), Y(t))$  change au cours du temps

# Systemes ouverts

## Mécanique du solide

- Référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

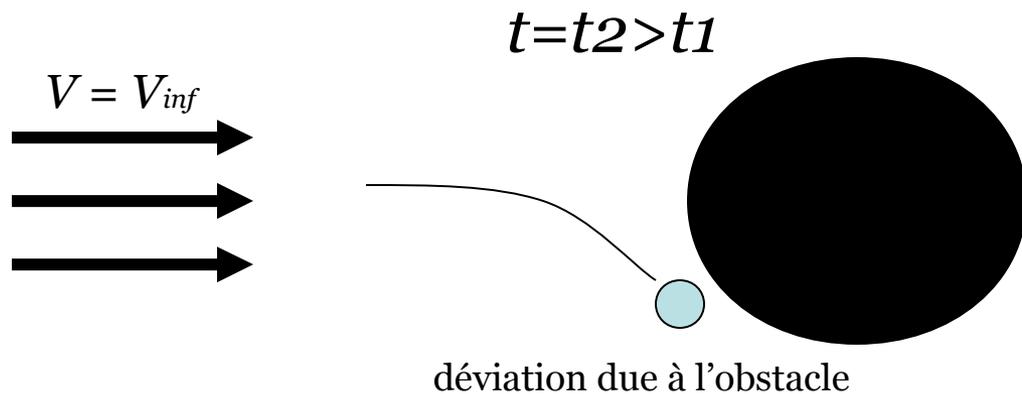


## Systemes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

Problématique : passer d'un système fermé mobile à un système ouvert fixe

Exemple : écoulement autour d'un obstacle



# Systemes ouverts

## Mécanique du solide

- Référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

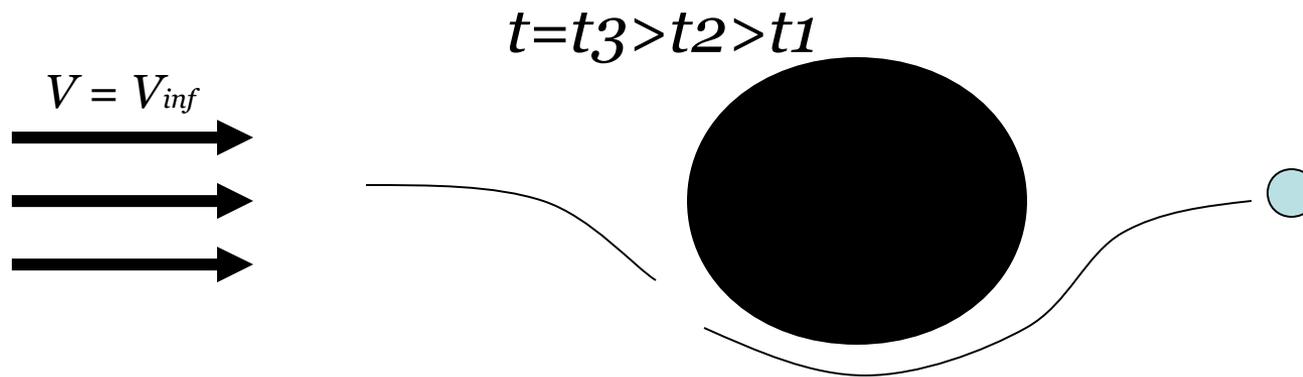


## Systemes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

Problématique : passer d'un système fermé mobile à un système ouvert fixe

Exemple : écoulement autour d'un obstacle



particule interagit avec l'obstacle entre  $t_1$  et  $t_3$  mais ni avant ni après.

# Systemes ouverts

## Mécanique du solide

- Référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

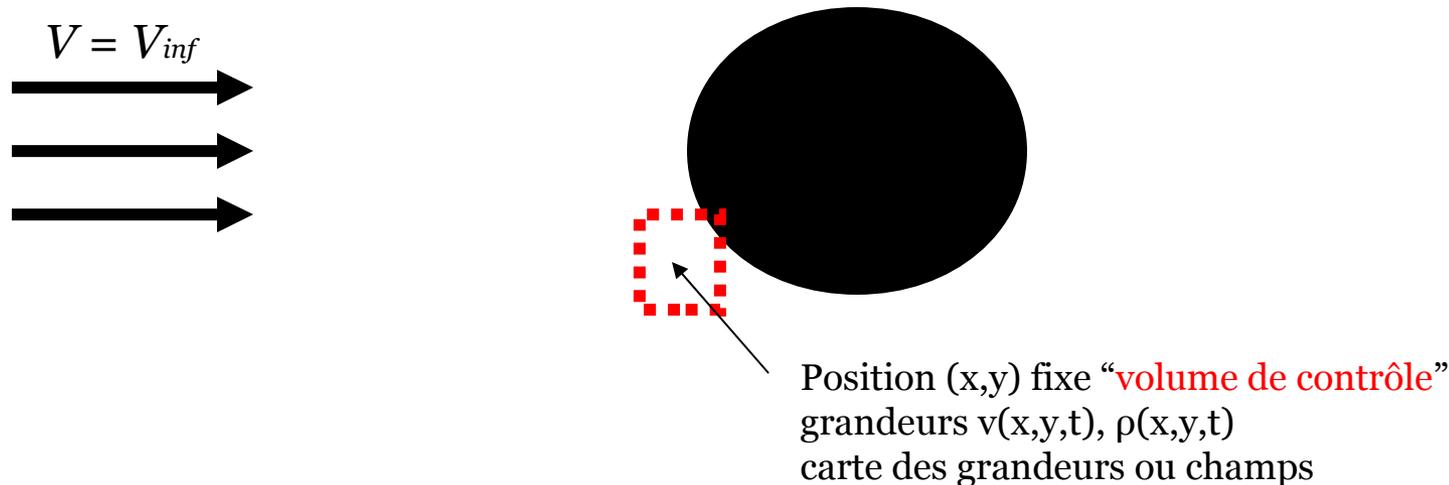


## Systemes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

Problématique : passer d'un système fermé mobile à un système ouvert fixe

Exemple : écoulement autour d'un obstacle



# Systemes ouverts

## Mécanique du solide

- Référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

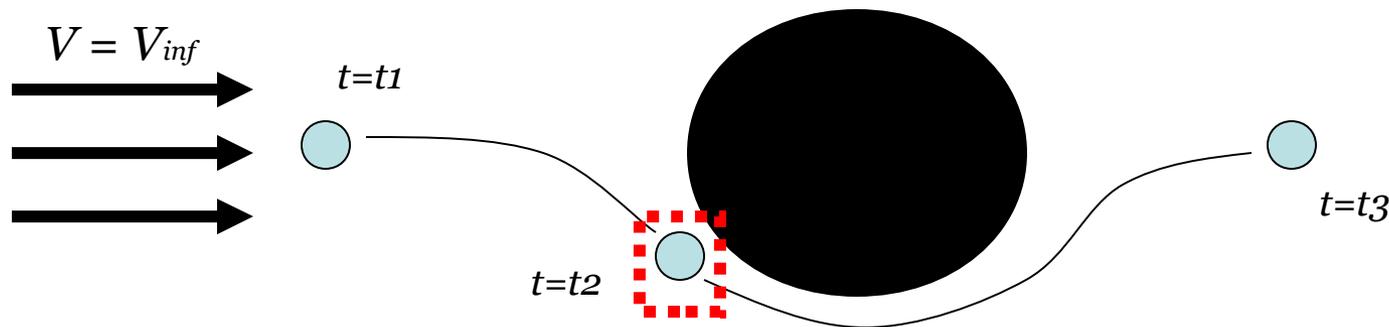


## Systemes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

Problématique : passer d'un système fermé mobile à un système ouvert fixe

Exemple : écoulement autour d'un obstacle



système ouvert : la particule fait partie du système seulement à  $t=t_2$ .

A ce moment là seulement:  $X=x, Y=y$  et  $V(X(t_2), Y(t_2)) = v(X(t_2), Y(t_2), t_2) = v(x, y, t_2)$

# Systèmes ouverts

## Mécanique du solide

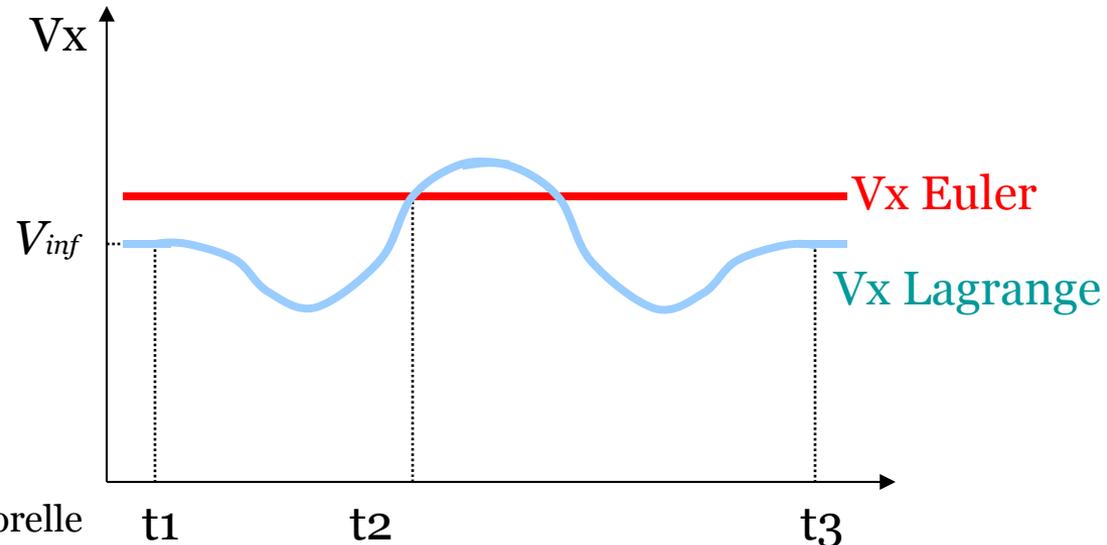
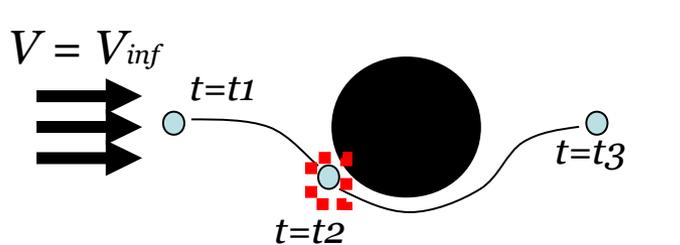
- Référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

Problématique : passer d'un système fermé mobile à un système ouvert fixe

Exemple : écoulement autour d'un obstacle



$$dV_x/dt \neq \partial V_x / \partial t$$

dérivée particulaire  
ou Lagrangienne

dérivée partielle temporelle  
à position fixe

# Systèmes ouverts

## Mécanique du solide

- Référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

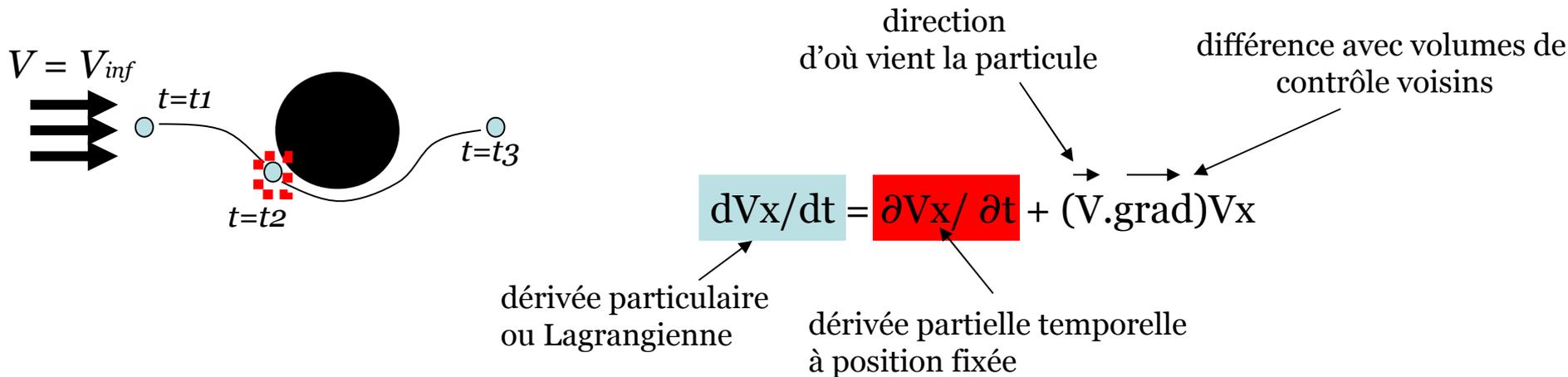


## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

Problématique : passer d'un système fermé mobile à un système ouvert fixe

Exemple : écoulement autour d'un obstacle



# Systemes ouverts

## Mécanique du solide

- Référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique



## Systemes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

Problématique : passer d'un système fermé mobile à un système ouvert fixe

### Cas général

$$\frac{d}{dt} \cdot = \frac{\partial}{\partial t} \cdot + (\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) \cdot$$

Expression en coordonnées cartésiennes pour un scalaire:

$$\frac{d}{dt} f = \frac{\partial}{\partial t} f + v_x \frac{\partial}{\partial x} f + v_y \frac{\partial}{\partial y} f + v_z \frac{\partial}{\partial z} f$$

Passage  $(t, x(t), y(t), z(t))$  (pdv Lagrangien)  $\rightarrow (t, x, y, z)$  (pdv Eulérien) :

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} f(t, x(t), y(t), z(t)) &= \frac{dt}{dt} \left( \frac{\partial}{\partial t} f \right)_{x,y,z} + \frac{dx(t)}{dt} \left( \frac{\partial}{\partial x} f \right)_{t,y,z} + \dots \\ &= \left( \frac{\partial}{\partial t} f \right)_{x,y,z} + v_x \left( \frac{\partial}{\partial x} f \right)_{t,y,z} + \dots \end{aligned}$$

Et pour un vecteur en coordonnées cartésiennes, on a:

$$(\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{a} = \begin{pmatrix} (\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) a_x \\ (\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) a_y \\ (\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) a_z \end{pmatrix}$$

# Systemes ouverts

## Mécanique du solide

- Référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique



## Systemes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

### Conclusion :

#### 1) notion de particule fluide

taille intermédiaire (échelle mésoscopique entre micro et macro)

#### 2) passage point de vue Lagrangien



#### Eulérien

particule fluide  
système fermé  
en mouvement  $(x(t), y(t))$

volume de contrôle  
système ouvert  
fixe  $(x, y)$

$$\frac{d}{dt} \cdot = \frac{\partial}{\partial t} \cdot + (\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) \cdot$$

# Méthodologie

solides  
liquides

Mécanique du solide

- référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

Systèmes ouverts

- notion de particule fluide
- approches Lagrangienne et Eulérienne

Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

Statique des fluides  
(fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

Acoustique  
(fluide *presque* au repos)

- approximation acoustique
- application gaz parfait
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- ondes stationnaires et modes propres
- transmission-réflexion entre 2 milieux (impédance acoustique)

Dynamiques des fluides  
(fluide en mouvement)

- nombre de Reynolds
- écoulements à bas  $Re$
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère
- phénomène de couche limite et portance

# Equations locales

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne



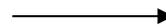
## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

Problématique : écriture d'un système fermé d'équations régissant la dynamique d'un fluide

Variable :

$V_x(x,y,z,t)$   
 $V_y(x,y,z,t)$   
 $V_z(x,y,z,t)$   
 $P(x,y,z,t)$   
 $\rho(x,y,z,t)$



nécessité de 5 équations

$(T, J_{elec})$  → ajout équations suivant problème

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne



## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

Effectuer un bilan local :

système fermé  
(particule fluide)



système ouvert  
(volume de contrôle)

terme convectif  $\frac{d}{dt} \cdot = \frac{\partial}{\partial t} \cdot + (\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) \cdot$

géométrie simplifiée  
(adaptée à la géométrie)

géométrie quelconque  
(formalisme vectoriel)



généralisation



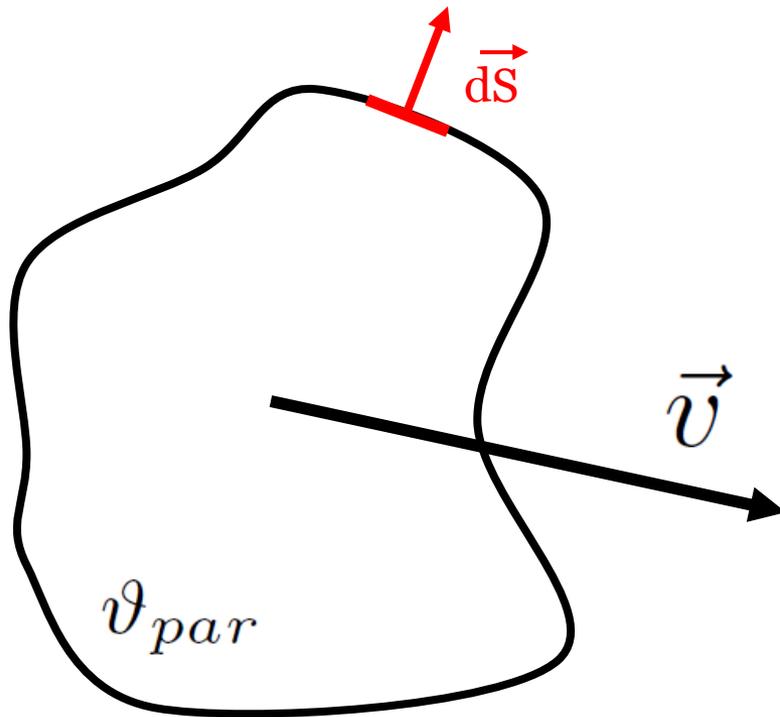
# Equations locales

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers



Hypothèses : système fermé + réf. galiléen

$$m \frac{d}{dt} \vec{v} = \sum \vec{F}_{ext} = \sum \vec{F}_{ext}^{contact} + \vec{F}_{ext}^{volume}$$

①
②
③

$$\sum \vec{F}_{ext}^{volume} = \vartheta_{par} \vec{f} = \iiint_{\vartheta_{par}} \vec{f} dV$$

exemples :

$$\begin{aligned}
 \vec{f} &= \rho \vec{g} && \text{force volumique de gravité} \\
 &= -\rho \vec{a}_e - \rho \vec{a}_c && \text{forces vol. d'entraînement et de coriolis (référentiel non galiléen)} \\
 &= \tilde{n} (\vec{E} + \vec{v} \wedge \vec{B}) && \text{force volumique électro-magnétique } (\tilde{n} \text{ densité de charges})
 \end{aligned}$$

# Equations locales

## Systèmes ouverts

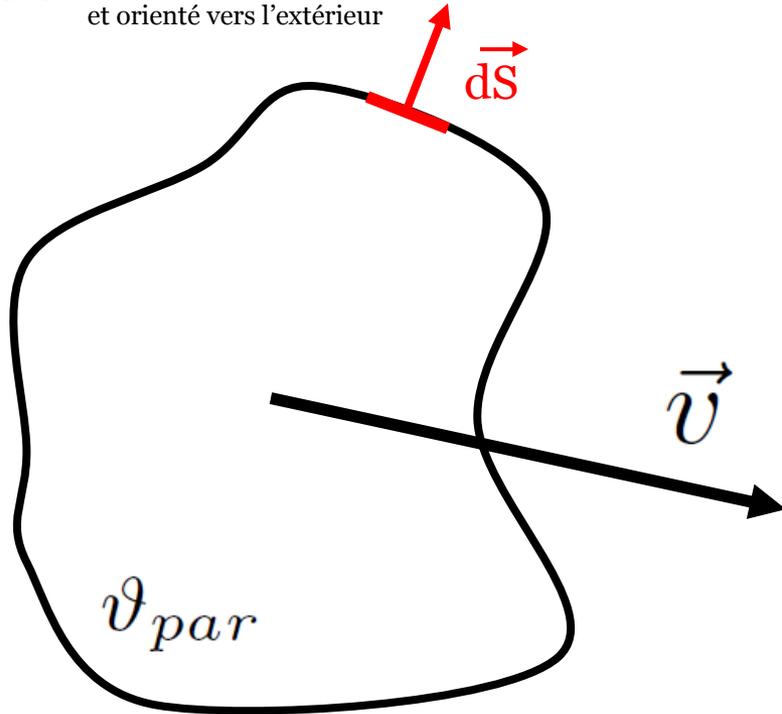
- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne



## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

$\vec{dS} = dS \vec{n}$ ,  $\vec{n}$  vecteur unitaire,  
 perpendiculaire localement à la surface  
 et orienté vers l'extérieur



Hypothèses : système fermé + réf. galiléen

$$m \frac{d}{dt} \vec{v} = \sum \vec{F}_{ext} = \sum \vec{F}_{ext}^{contact} + \vec{F}_{ext}^{volume}$$

①
②
③

$$\sum \vec{F}_{ext}^{contact} = - \oiint \sigma \cdot \vec{dS}, \text{ " " opérateur qui dépend de la situation}$$

exemple : seulement force de pression

$$\sigma \cdot \vec{dS} = P \vec{dS}$$

$$\sum \vec{F}_{ext}^{contact} = - \oiint P \vec{dS} = - \iiint_{\mathcal{V}_{par}} \vec{\text{grad}} P dV$$

$$\iiint_{\mathcal{V}_{par}} \left( \rho \frac{d}{dt} \vec{v} \right) dV = \iiint_{\mathcal{V}_{par}} \left( -\vec{\text{grad}} P + \vec{f} \right) dV$$

valable  $\forall \mathcal{V}_{par}$

# Equations locales

## Systèmes ouverts

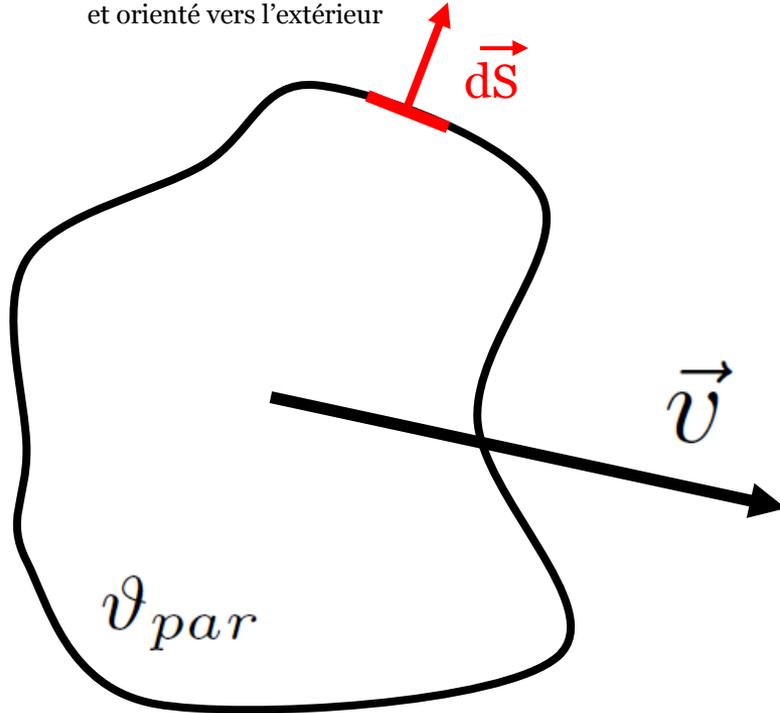
- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne



## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

$\vec{dS} = dS \vec{n}$ ,  $\vec{n}$  vecteur unitaire,  
 perpendiculaire localement à la surface  
 et orienté vers l'extérieur



Hypothèses : système fermé + réf. galiléen

$$m \frac{d\vec{v}}{dt} = \sum \vec{F}_{ext} = \sum \vec{F}_{ext}^{contact} + \vec{F}_{ext}^{volume}$$

①
②
③

$$\sum \vec{F}_{ext}^{contact} = - \oiint \sigma \cdot \vec{dS}, \text{ " " opérateur qui dépend de la situation}$$

exemple : seulement force de pression

$$\sigma \cdot \vec{dS} = P \vec{dS}$$

$$\sum \vec{F}_{ext}^{contact} = - \oiint P \vec{dS} = - \iiint_{V_{par}} \vec{\text{grad}} P dV$$

$$\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = \rho \left( \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{v} \right) = -\vec{\text{grad}} P + \vec{f}$$

équation d'Euler



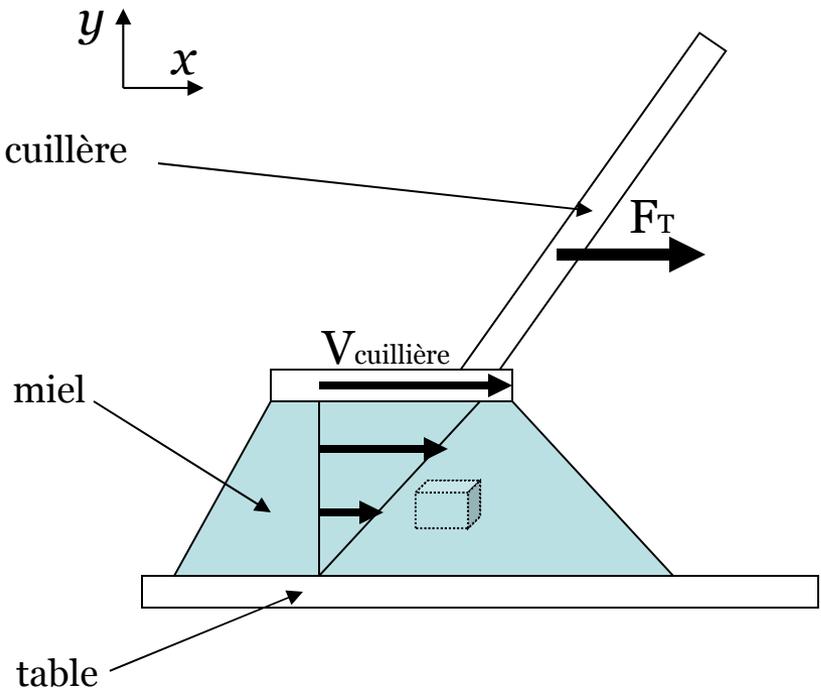
# Equations locales

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers



Hypothèses : système fermé + réf. galiléen

$$m \frac{d}{dt} \vec{v} = \sum \vec{F}_{ext} = \sum \vec{F}_{ext}^{contact} + \vec{F}_{ext}^{volume}$$

①
②
③

$$\sum \vec{F}_{ext}^{contact} = - \oiint \sigma \cdot d\vec{S}, \text{ " " opérateur qui dépend de la situation}$$

cas général : forces normales et tangentielles

À l'intérieur du fluide, les forces visqueuses s'opposent aux **différences** de vitesse :

~~$$F_x^{visq} / \mathcal{A} = \eta \frac{\partial}{\partial y} v_x + \eta_2 \left( \frac{\partial}{\partial y} v_x \right)^2 + \eta_3 \left( \frac{\partial}{\partial y} v_x \right)^3 + \dots$$~~

on ne garde que le 1er terme : fluide newtonien  
 $\eta$  viscosité dynamique

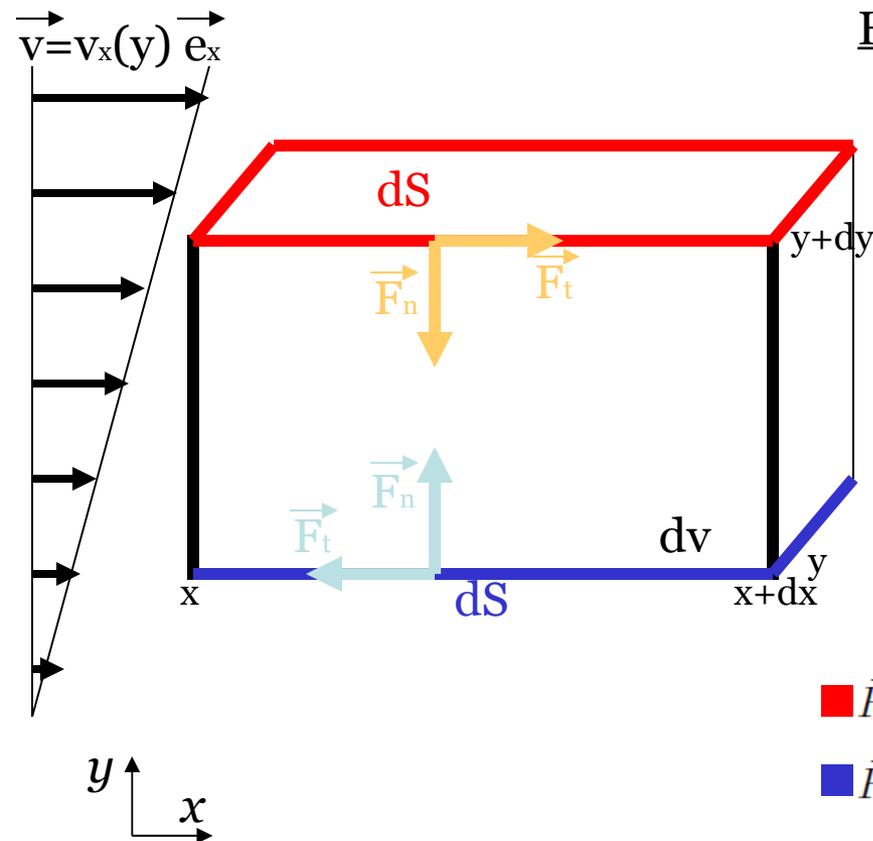
# Equations locales

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers



Hypothèses : système fermé + réf. galiléen

$$m \frac{d}{dt} \vec{v} = \sum \vec{F}_{ext} = \sum \vec{F}_{ext}^{contact} + \vec{F}_{ext}^{volume} \quad (1) \quad (2) \quad (3)$$

force normale (pression)

$$\vec{F}_n^{sup} = p(y + dy) dS (-\vec{e}_y)$$

$$\vec{F}_n^{inf} = p(y) dS (+\vec{e}_y)$$

$$\vec{F}_n = -\frac{p(y+dy) - p(y)}{dy} dS dy \vec{e}_y = -\text{grad} P dV$$

force tangentielle (visqueuse)

$$\vec{F}_t^{sup} = \eta \left. \frac{\partial v_x}{\partial y} (y + dy) \right| dS (+\vec{e}_x) = \eta \frac{\partial v_x}{\partial y} (y + dy) dS (+\vec{e}_x)$$

$$\vec{F}_t^{inf} = \eta \left. \frac{\partial v_x}{\partial y} (y) \right| dS (-\vec{e}_x) = \eta \frac{\partial v_x}{\partial y} (y) dS (-\vec{e}_x)$$

$$\vec{F}_t = \eta \frac{\frac{\partial v_x}{\partial y} (y+dy) - \frac{\partial v_x}{\partial y} (y)}{dy} dS dy \vec{e}_x = \eta \frac{\partial^2 v_x}{\partial y^2} (y) \vec{e}_x dS dy = \eta \Delta \vec{v} dV$$



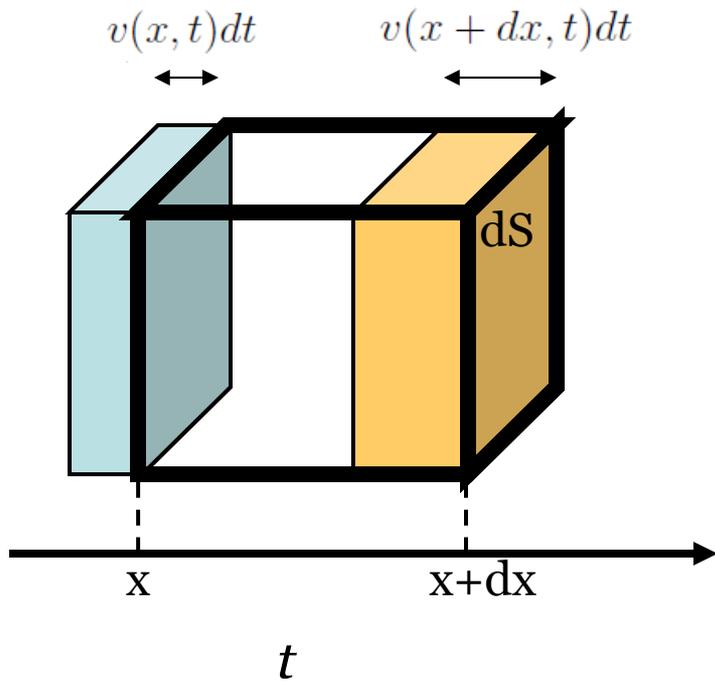
# Equations locales

## Systèmes ouverts

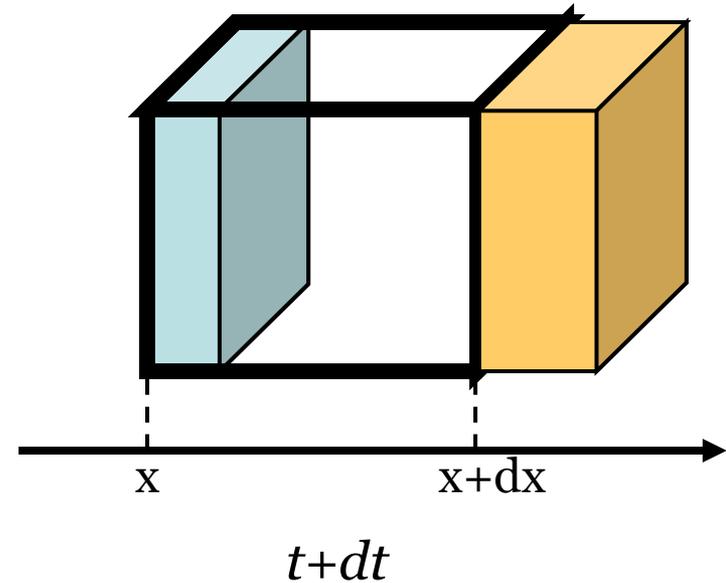
- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers



## Bilan de masse local : exemple système 1D



$$\square \delta m_g = \rho(x, t) \delta V_g = \rho(x, t) v(x, t) dt dS$$

$$\square \delta m_d = \rho(x + dx, t) \delta V_d = \rho(x + dx, t) v(x + dx, t) dt dS$$

échange de matière entre t et t+dt

$$\delta m_g - \delta m_d = -\frac{\rho(x + dx, t) v(x + dx, t) - \rho(x, t) v(x, t)}{dx} dt dx dS = -\text{div}(\rho \vec{v}) dt dV$$

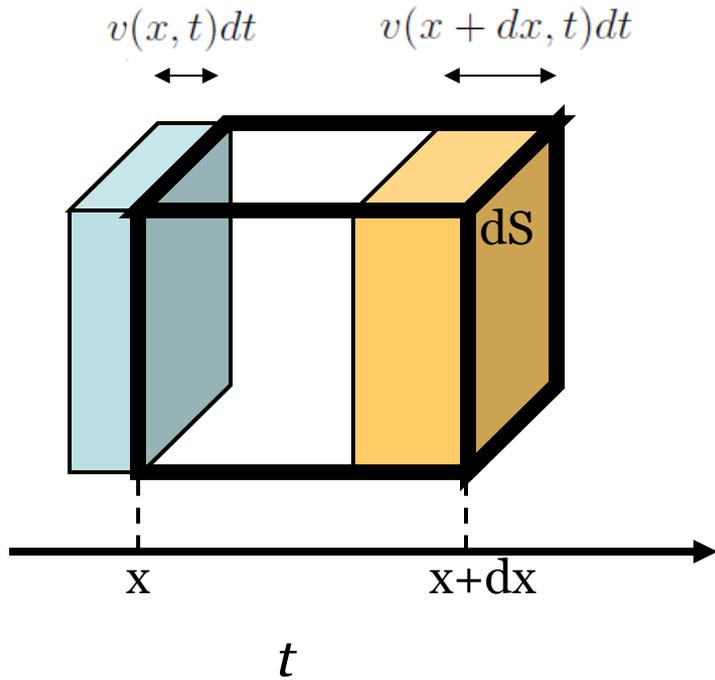
# Equations locales

## Systèmes ouverts

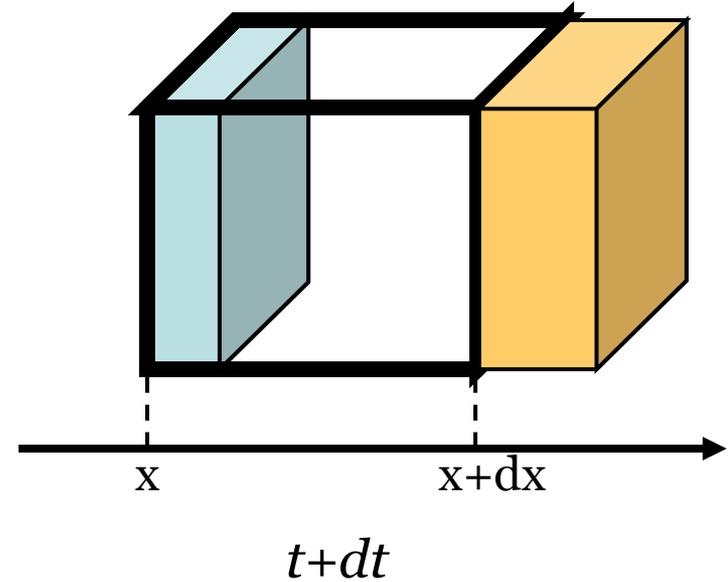
- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers



## Bilan de masse local : exemple système 1D



évolution  
entre t et t+dt

$$m(x, t+dt) - m(x, t) = \rho(x, t+dt)dV - \rho(x, t)dV = \frac{\rho(x, t+dt) - \rho(x, t)}{dt} dt dV = \frac{\partial \rho}{\partial t} dt dV$$

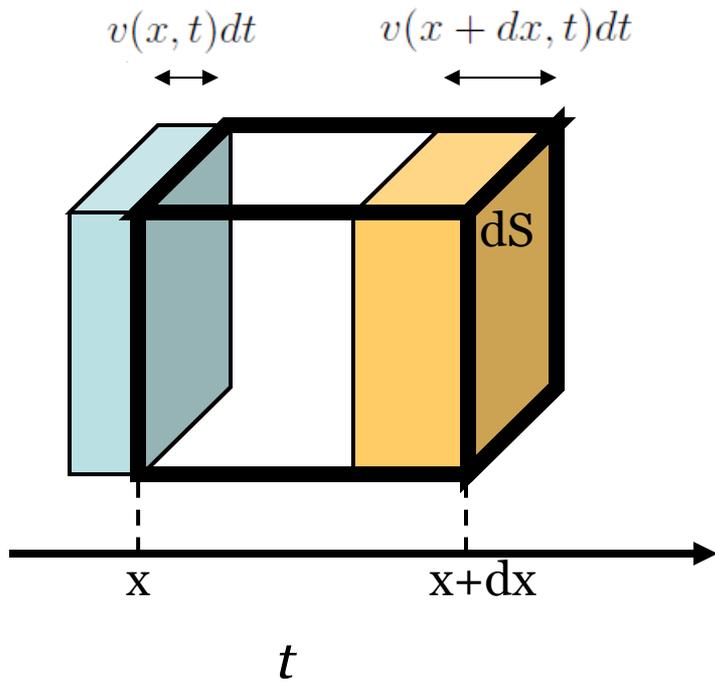
# Equations locales

## Systèmes ouverts

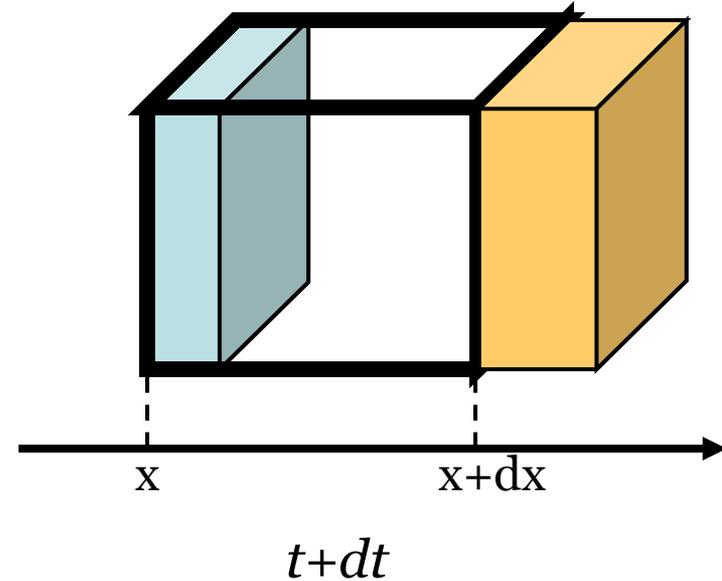
- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers



## Bilan de masse local : exemple système 1D



Bilan: variation de l'intérieur = ce qui rentre – ce qui sort

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \vec{v}) = 0$$

équation de continuité  
(bilan de masse)

Nomenclature (bilan de masse [kg])

$\rho$  : densité de masse [kg/m<sup>3</sup>]

$\rho \vec{v}$  : vecteur densité de flux massique [kg/m<sup>2</sup>/s]

$\rho v dS$  : flux massique à travers la surface  $dS$  [kg/s]  
(débit massique)

# Equations locales

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

## Cas densité constante en temps et espace (cas particulier d'incompressibilité)

- $\vec{v} \cdot d\vec{S}$  Flux volumique à travers la surface  $d\vec{S}$  [m<sup>3</sup>/s]
- $\oiint_{\Sigma} \vec{v} \cdot d\vec{S}$  Flux volumique à travers la surface  $\Sigma$  [m<sup>3</sup>/s]
- $\vec{v}$  Vecteur densité de flux volumique [m/s = m<sup>3</sup>/s/m<sup>2</sup>]

si  $\rho = \text{cte}$  :

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \vec{v}) = 0$$

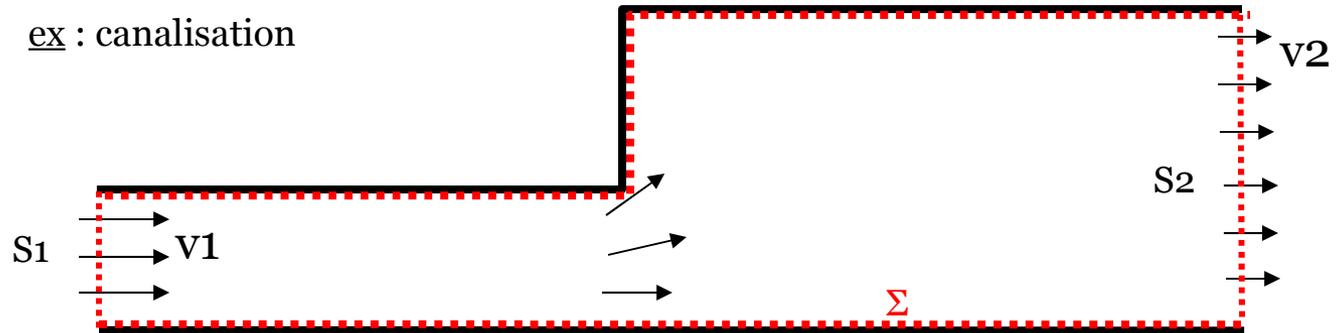
$$\downarrow$$

$$\text{div}(\vec{v}) = 0$$

$$\oiint_{\Sigma} \vec{v} \cdot d\vec{S} = \iiint_{\vartheta} \text{div}(\vec{v}) dV$$

$$= 0$$

ex : canalisation



écoulement bouchon

écoulement bouchon

$$\oiint_{\Sigma} \vec{v} \cdot d\vec{S} = \iint_{S_1} \vec{v} \cdot d\vec{S} + \iint_{S_2} \vec{v} \cdot d\vec{S} = v_2 S_2 - v_1 S_1$$

$v_1 S_1 = v_2 S_2$  conservation du débit vol.: volume entrant = volume sortant

# Equations locales

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

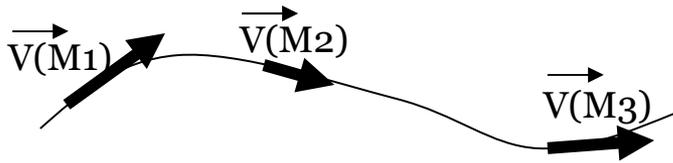


## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

## Lignes et tubes de courant :

Une **ligne de courant** à un instant  $t$  est la ligne en tout point tangente au vecteur vitesse  $\vec{v}$



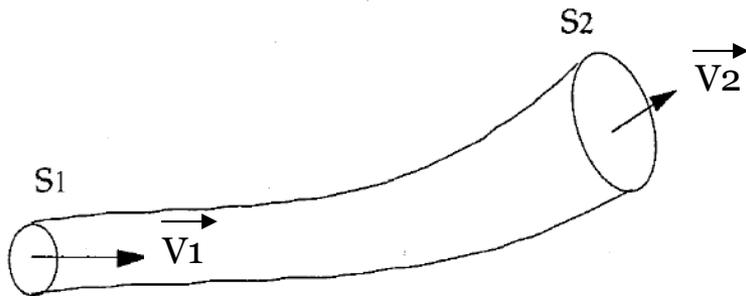
Un ensemble de points  $M(x,y,z)$  à  $t$  donné tq  $d\vec{M} \wedge \vec{v} = \vec{0}$ .

Cas écoulement stationnaire :

ligne de courant = ligne d'émission (trajectoire)



On appelle **tube de courant**, tout volume formé uniquement de lignes de courant



$$\iiint_{\partial T} \text{div} \vec{v} dV = \oiint_{\Sigma_T} \vec{v} \cdot d\vec{S} = \iint_{S_1} \vec{v} \cdot d\vec{S} + \iint_{S_2} \vec{v} \cdot d\vec{S} = -S_1 v_1 + S_2 v_2$$

1) Le flux d'une **grandeur convectée** entrant/sortant d'un tube de courant se ramène au flux à travers ses extrémités

2) Pour un fluide incompressible ( $\text{div} \vec{v} = 0$ ) le débit volumique (flux de volume) est constant à travers toute tranche d'un tube de courant

## Systèmes ouverts

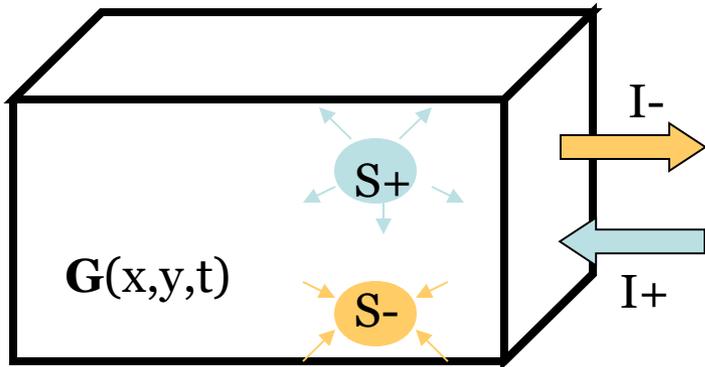
- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers



boîte fixe, position (x,y) donnée



Bilan pour un système ouvert : grandeur **G** volumique  
 unité : [uG]

bilan global :

$$\frac{\partial G}{\partial t} = I + S = (I_+ - I_-) + (S_+ - S_-)$$

I : flux de G à travers la surface [uG/s]

(échange)

S : intensité de production/destruction de G [uG/s] (source interne)

bilan local :

$$\frac{\partial g}{\partial t} + \text{div}(\vec{j}) = s$$

$$\left\{ \begin{array}{l} G = \iiint_{\vartheta} g dV \\ I = - \oint_{\Sigma} \vec{j} \cdot d\vec{S} = - \iiint_{\vartheta} \text{div} \vec{j} dV \\ S = \iiint_{\vartheta} s dV \end{array} \right.$$

g : densité volumique de G  
 [uG/m<sup>3</sup>]

j : vecteur densité de flux de G  
 [uG/m<sup>2</sup>/s]

s : source volumique de G  
 par unité de temps  
 [uG/m<sup>3</sup>/s]

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne



## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

Exercice : écriture du bilan de quantité de mouvement sous forme de bilan local

$$\rho \left( \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \text{grad}) \vec{v} \right) = -\text{grad} P + \eta \Delta \vec{v} + \vec{f}$$

(hyp:  $\rho$  constante + fluide newtonien)

G=quantité de mouvement suivant x (par ex.)

$$g = \rho v_x$$

$$\frac{\partial}{\partial t} (\rho v_x) = \rho \frac{\partial}{\partial t} v_x = -\rho \vec{v} \cdot \text{grad} v_x - \frac{\partial}{\partial x} P + \eta \Delta v_x + f_x$$

$$\frac{\partial}{\partial t} (\rho v_x) = -\rho \text{div}(v_x \vec{v}) - \text{div}(P \vec{e}_x) + \eta \text{div}(\text{grad} v_x) + f_x$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{div}(v_x \vec{v}) = v_x \text{div}(\vec{v}) + \text{grad} v_x \cdot \vec{v} \\ \Delta v_x = \text{div}(\text{grad} v_x) \\ \frac{\partial}{\partial x} P = \text{div}(P \vec{e}_x) \end{array} \right.$$

~~incompressible~~

$$\underbrace{\frac{\partial}{\partial t} (\rho v_x)}_{\text{variation volumique}} + \text{div} \left( \underbrace{\rho v_x \vec{v}}_{\text{vecteur densité de flux (échange)}} + P \vec{e}_x - \underbrace{\frac{\eta}{\rho} \text{grad} \rho v_x}_{\text{diffusif}} \right) = \underbrace{f_x}_{\text{source interne}}$$

convectif

diffusif,  $\nu = \eta / \rho$

viscosité cinématique  
coefficient de diffusion [m<sup>2</sup>/s]

# Equations locales

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne



## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

## Système d'équations

### fluide parfait

$$\left\{ \begin{array}{l} \rho \left( \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{v} \right) = -\vec{\text{grad}} P + \vec{f} \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \vec{v}) = 0 \\ \rho = f(P) \end{array} \right.$$



### fluide cas général

(au programme, seulement incompressible)

$$\left\{ \begin{array}{l} \rho \left( \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \overset{\text{convection}}{(\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{v}} \right) = -\vec{\text{grad}} P + \overset{\text{diffusion}}{\eta \Delta \vec{v}} + \vec{f} \\ \text{div}(\vec{v}) = 0 \\ \rho = \text{constante} \end{array} \right.$$

# Equations locales

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne



## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

## Écoulements particuliers :

écoulement incompressible : la densité d'une particule fluide que l'on suit au cours du temps reste constante.

En tout point on a :

$$\frac{d\rho}{dt} = 0 \iff \operatorname{div} \vec{v} = 0$$

il existe un vecteur  $\vec{A}(\vec{r}, t)$  tel que  $\vec{v} = \operatorname{rot} \vec{A}$ .

A 2D (écoulement dans le plan (Oxy)) on peut prendre  $\vec{A} = \psi \vec{e}_z$   
 $\Psi$  est appelée fonction courant

écoulement irrotationnel : la rotation locale d'une particule fluide est nulle.

En tout point on a :

$$\operatorname{rot} \vec{v} = \vec{0}$$

il existe une fonction scalaire  $\phi(\vec{r}, t)$  telle que  $\vec{v} = \operatorname{grad} \phi$ .  
 $\phi$  est appelée fonction potentiel

analogie électromagnétisme

# Equations locales

## Systèmes ouverts

- Notion de particule fluide
- Approches Lagrangienne et Eulérienne

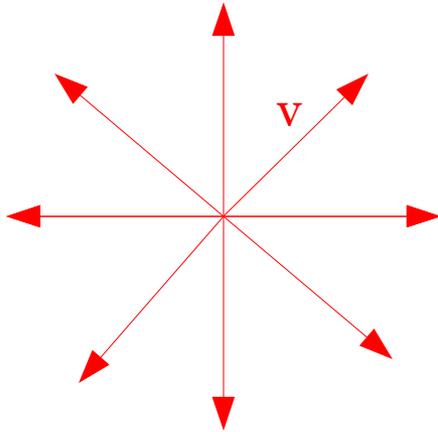


## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

## Écoulements particuliers : exemples

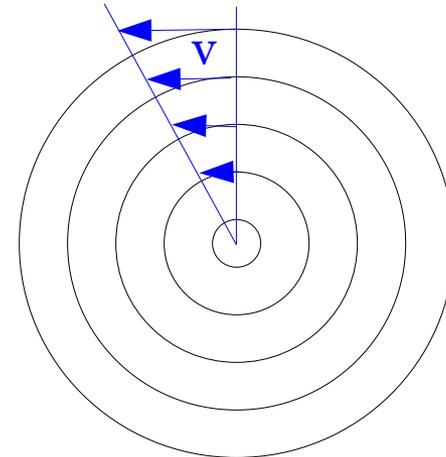
source volumique



$\text{div} \vec{v} = 0$  partout sauf au point source et  $\vec{v} = \frac{\alpha}{r^2} \vec{e}_r$  en coordonnées sphériques. Pour tout volume  $\vartheta$  de surface  $\Sigma$  englobant la source, on a

$$D = \oint_{\Sigma} \vec{v} \cdot d\vec{S} = \iiint_{\vartheta} \text{div}(\vec{v}) dV \neq 0$$

rotation en bloc autour de Oz



Le champ de vitesse est donné par  $\vec{v} = \beta r \vec{e}_{\theta}$  en coordonnées cylindriques. On a  $\text{rot} \vec{v} \neq \vec{0}$  et on peut définir le vecteur tourbillon.  $\vec{\Omega} = \frac{1}{2} \text{rot} \vec{v}$ .  $\Omega = \beta$  vitesse angulaire de la rotation en bloc

# Méthodologie

solides  
liquides

Mécanique du solide

- référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

Systèmes ouverts

- notion de particule fluide
- approches Lagrangienne et Eulérienne

Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

Statique des fluides  
(fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

Acoustique  
(fluide *presque* au repos)

- approximation acoustique
- application gaz parfait
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- ondes stationnaires et modes propres
- transmission-réflexion entre 2 milieux (impédance acoustique)

Dynamiques des fluides  
(fluide en mouvement)

- nombre de Reynolds
- écoulements à bas  $Re$
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère
- phénomène de couche limite et portance

# Statique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



## Statique des fluides (fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

## équations du fluide parfait

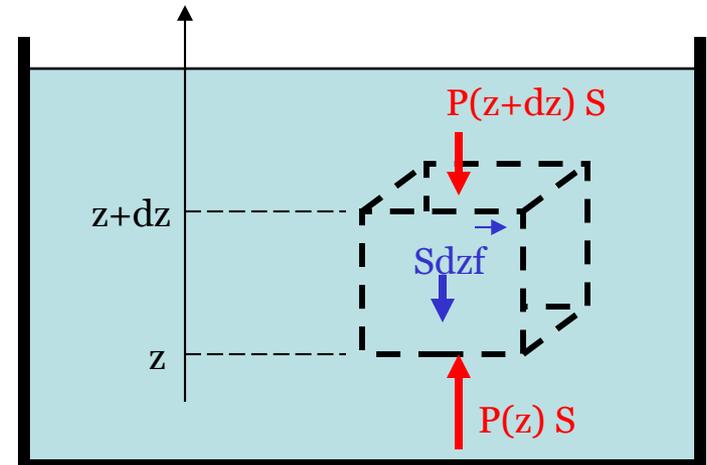
$$\begin{cases} \rho \left( \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \text{grad}) \vec{v} \right) = -\text{grad}P + \vec{f} \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \vec{v}) = 0 \\ \rho = f(P) \end{cases}$$

$$\vec{v} = \vec{0}$$

~~$\frac{\partial}{\partial t}$~~

## équations de la statique des fluides

$$\begin{cases} \vec{0} = -\text{grad}P + \vec{f} \\ \rho = f(P) \end{cases}$$



# Statique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



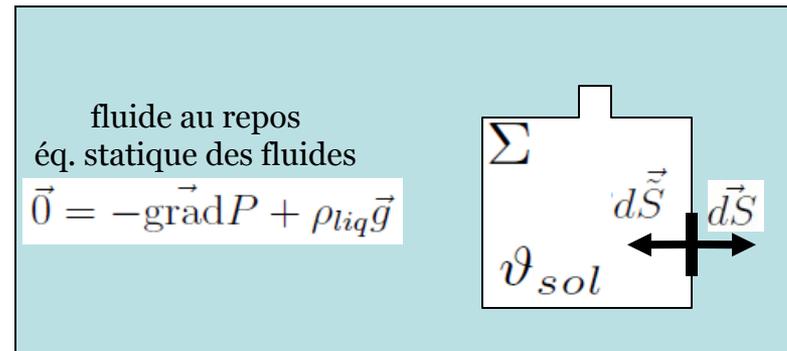
## Statique des fluides (fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

## Principe d'Archimède

“Tout corps plongé dans un fluide au repos subit une force verticale, dirigée de bas en haut et égale au poids du volume de fluide déplacé ; cette force est appelée poussée d'Archimède”

ATTENTION valable seulement en statique,  
et non pas si il y a écoulement autour de l'objet



$$\vec{F}_p = \oint_{\Sigma} P d\vec{S} = - \oint_{\Sigma} P d\vec{S} = - \iiint_{\vartheta_{sol}} \text{grad}P dV = - \iiint_{\vartheta_{sol}} \rho_{liq} \vec{g} dV = \rho_{liq} \vartheta_{sol} (-\vec{g})$$

# Statique des fluides

## Equations locales

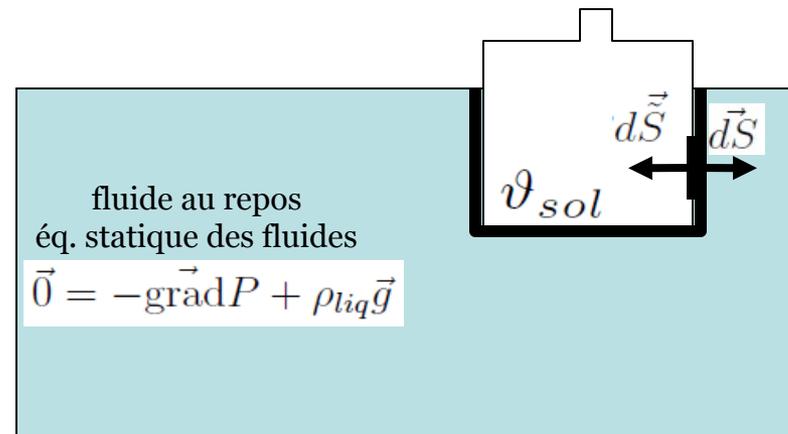
- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



## Statique des fluides (fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

## Principe d'Archimède



# Statique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert

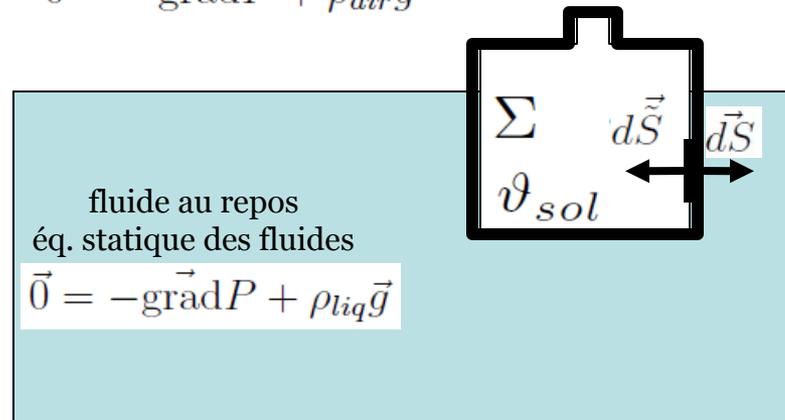


## Statique des fluides (fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

## Principe d'Archimède

$$\vec{0} = -\text{grad}P + \rho_{air}\vec{g}$$



$$\begin{aligned} \vec{F}_p &= \oiint_{\Sigma} P d\vec{S} = - \oiint_{\Sigma} P d\vec{S} = - \iiint_{\vartheta_{sol}} \text{grad}P dV = \iiint_{\vartheta_{sol/liq}} \text{grad}P dV + \iiint_{\vartheta_{sol/air}} \text{grad}P dV \\ &= - \iiint_{\vartheta_{sol/liq}} \rho_{liq} \vec{g} dV - \iiint_{\vartheta_{sol/air}} \rho_{air} \vec{g} dV \end{aligned}$$

négligeable

# Statique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



## Statique des fluides (fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

Atmosphère isotherme

$$\begin{cases} \vec{0} = -g \vec{\text{grad}} P + \rho \vec{g} \\ P = \frac{RT}{\mathcal{M}} \rho \end{cases}$$

Hyp : gaz parfait  
T uniforme et constante

Données :  $T = 15^\circ\text{C}$   
 $M_{\text{air}} = 29 \text{ g/mol}$   
 $R = 8.3 \text{ J/mol/K}$   
 $g = 9.8 \text{ m/s}^2$

$$\rho(z) = \rho_0 \exp^{-z/H}$$

Exercice : trouver H à partir de l'unité des données  
H = ??

# Statique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



## Statique des fluides (fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

## Atmosphère isotherme

$$\begin{cases} \vec{0} = -g\vec{\text{grad}}P + \rho\vec{g} \\ P = \frac{RT}{\mathcal{M}}\rho \end{cases}$$

Hyp : gaz parfait  
T uniforme et constante

Données :  $T = 15^\circ\text{C}$   
 $M_{\text{air}} = 29 \text{ g/mol}$   
 $R = 8.3 \text{ J/mol/K}$   
 $g = 9.8 \text{ m/s}^2$

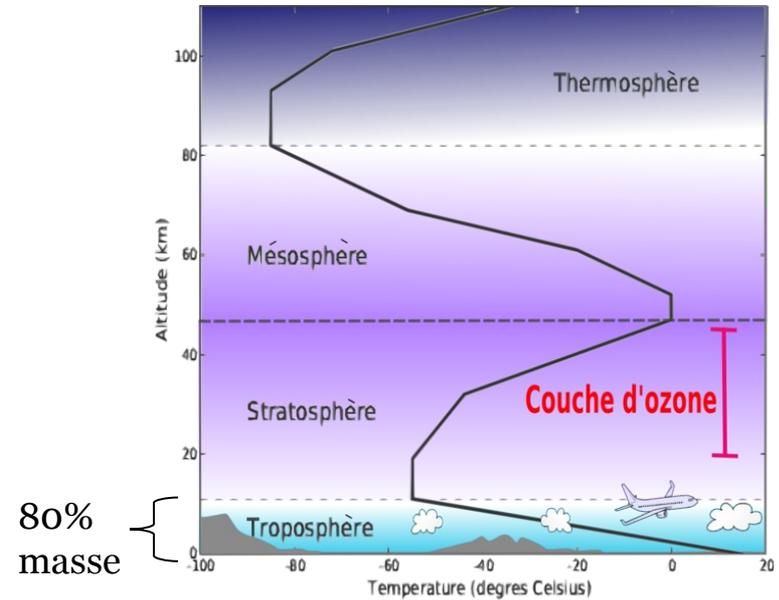
$$\rho(z) = \rho_0 \exp^{-z/H}$$

$$RT \leftrightarrow \mathcal{M}gH [\text{J/mol}]$$

$$H = \frac{RT}{\mathcal{M}g}$$

$$H \sim 10 \text{ km}$$

limitations hypothèse T constante :



# Méthodologie

solides  
liquides

Mécanique du solide

- référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

Systèmes ouverts

- notion de particule fluide
- approches Lagrangienne et Eulérienne

Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

Statique des fluides  
(fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

Acoustique  
(fluide *presque* au repos)

- approximation acoustique
- application gaz parfait
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- ondes stationnaires et modes propres
- transmission-réflexion entre 2 milieux (impédance acoustique)

Dynamiques des fluides  
(fluide en mouvement)

- nombre de Reynolds
- écoulements à bas  $Re$
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère
- phénomène de couche limite et portance

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Nombre de Reynolds

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho(\vec{v} \cdot \text{grad}) \vec{v} = -\text{grad} P + \eta \Delta \vec{v}$$

hyp : écoulement incompressible  
fluide newtonien

ordre de grandeur :

$$\frac{\rho V}{T}$$

$$\frac{\rho V^2}{L}$$

$$\frac{P}{L}$$

$$\frac{\eta V}{L^2}$$

$$Re = \frac{\text{convection}}{\text{diffusion}} = \frac{\frac{\rho V^2}{L}}{\frac{\eta V}{L^2}} = \frac{\rho V L}{\eta} = \frac{V L}{\nu}$$

Re << 1 : terme visqueux >> terme convectif

Re >> 1 : terme convectif >> terme visqueux

eau

air

À fluide donné: Re << 1 faibles L, V  
Re >> 1 forts L, V

capillaires sanguins  
nageur

alvéoles (poumon)  
explosion, aviation, météo

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Nombre de Reynolds

ordre de grandeur :

	viscosité dynamique	densité	viscosité cinématique
	Pa.s	kg.m <sup>-3</sup>	m <sup>2</sup> .s <sup>-1</sup>
eau	10 <sup>-3</sup>	1000	10 <sup>-6</sup>
air	10 <sup>-5</sup>	1	10 <sup>-5</sup>
miel	10 <sup>1</sup>	1000	10 <sup>-2</sup>
glycérine	1	1000	10 <sup>-3</sup>
bitume	10 <sup>8</sup>	1000	10 <sup>5</sup>
sang (37° C)	10 <sup>-2</sup>	1000	10 <sup>-5</sup>
hélium 4 liquide (2 K)	10 <sup>-6</sup>	100	10 <sup>-8</sup>
manteau supérieur (1000° C)	10 <sup>19</sup> – 10 <sup>24</sup>	1000-10000	10 <sup>16</sup> – 10 <sup>20</sup>

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert

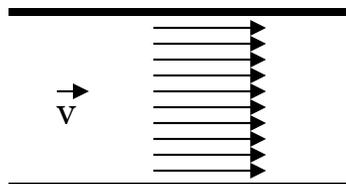


- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

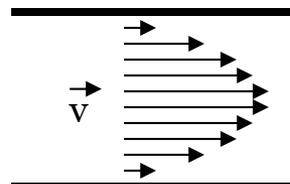
## Nombre de Reynolds

Étage	Aorte	Grosses artères	Branches artérielles	Artéριοles	Capillaires
$n$	1	40	7 100	$1,6 \times 10^8$	$5,5 \times 10^9$
$d$ (cm)	2,6	0,8	0,06	0,002	0,0009
$S$ (cm <sup>2</sup> )	5,3	20	20	500	3 500
$V$ (cm <sup>3</sup> )	180	250	250	125	300
$L$ (cm)	34	12,5	12,5	0,25	0,086
$U$ (cm/s)	16	4,2	4,2	0,17	0,024
$Re$	690	56	4,2	$5,7 \times 10^{-3}$	$3,6 \times 10^{-4}$
$\Delta p$ (Pa)		7,8	$1,4 \times 10^3$	$1,0 \times 10^3$	$2,4 \times 10^2$

Un fluide n'est pas visqueux ou non,  
MAIS l'écoulement est visqueux ou non



écoulement bouchon



écoulement Poiseuille

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



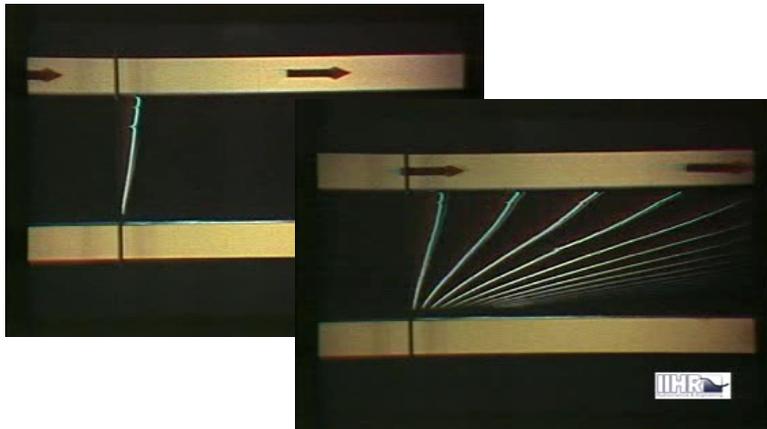
- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Re << 1 : écoulement visqueux

Équations :  $\vec{0} = -\text{grad}P + \eta\Delta\vec{v}$   
 $\text{div}(\vec{v}) = 0$

Solution : dépend des conditions aux limites

### Écoulement de Couette

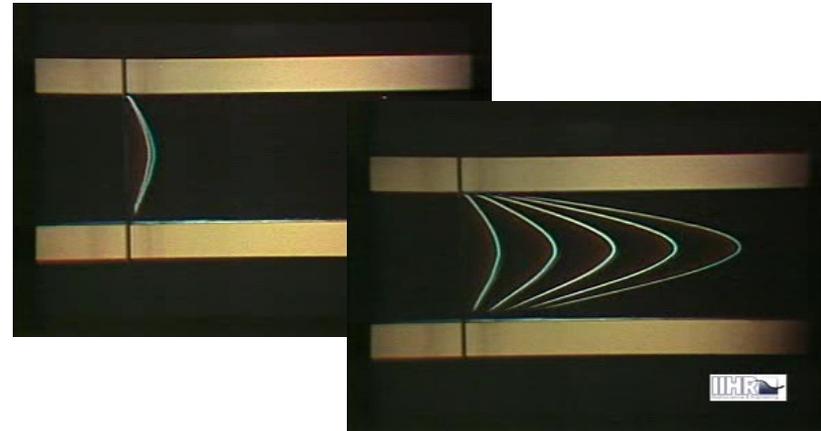


CL imposée

$V=V_0$  en haut  
 $V=0$  en bas

visualisation:  
bulles d'hydrogène

### Écoulement de Poiseuille



$V=0$  en bas et en haut  
 $P_{\text{gauche}} - P_{\text{droite}} > 0$

$V=V_{\text{solide}}$  à l'interface solide/liquide

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert

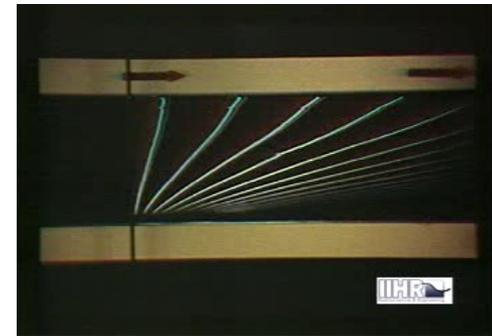


- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Re << 1 : écoulement visqueux

Équations :  $\vec{0} = -\text{grad}P + \eta\Delta\vec{v}$   
 $\text{div}(\vec{v}) = 0$

Écoulement de Couette : CL imposée     $V=V_0$  en haut  
 $V=0$  en bas



- 1) invariance suivant la direction  $x$  :  $P = P(y)$ ,  $\vec{v} = v_x(y)\vec{e}_x + v_y(y)\vec{e}_y$
- 2) incompressibilité :  $\frac{\partial}{\partial x}v_x(y) + \frac{\partial}{\partial y}v_y(y) = 0 \rightarrow v_y(y) = \text{constante} \rightarrow \dot{v}_y(y) = 0$
- 3) projection navier-Stokes suivant  $\vec{e}_x$  :  
 $0 = -\frac{\partial}{\partial x}P(y) + \eta\frac{\partial^2}{\partial x^2}v_x(y) + \eta\frac{\partial^2}{\partial y^2}v_x(y) \rightarrow 0 = \eta\frac{\partial^2}{\partial y^2}v_x(y)$   
 $\frac{\partial^2}{\partial y^2}v_x(y) = 0 \rightarrow \frac{\partial}{\partial y}v_x(y) = C_1 \rightarrow \frac{\partial}{\partial y}v_x(y) = C_1y + C_2 \rightarrow v_x(y) = \frac{V_0}{d}y$
- 4) projection navier-Stokes suivant  $\vec{e}_y$  :  
 $0 = -\frac{\partial}{\partial y}P(y) \rightarrow P = \text{constante}$
- 5) estimation force :  $F_T/\mathcal{A} = \eta\frac{\partial}{\partial y}v_x = \eta V_0/d$

↑  
CL

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## **Re >> 1 : approximation fluide parfait et relations de Bernoulli**

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho(\vec{v} \cdot \text{grad}) \vec{v} = -\text{grad} P + \eta \Delta \vec{v} + \vec{f}$$

pb : 2nd terme non-linéaire

**difficile (impossible)** à résoudre analytiquement

Fluide parfait : tout phénomène diffusif est négligé

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Re >> 1 : approximation fluide parfait et relations de Bernoulli

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho(\vec{v} \cdot \text{grad})\vec{v} = -\text{grad}P + \eta \Delta \vec{v} + \vec{f}$$

pb : 2nd terme non-linéaire

**difficile (impossible)** à résoudre analytiquement

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho \text{grad} \left( \frac{v^2}{2} \right) - \rho \vec{v} \wedge \text{rot} \vec{v} = -\text{grad}P + \vec{f}$$

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \text{grad} \left( \rho \frac{v^2}{2} + P + \varphi \right) - \rho \vec{v} \wedge \text{rot} \vec{v} = \vec{0}$$

$$\left. \begin{array}{l} \vec{f} = -\text{grad} \varphi \\ \rho = \text{constante} \end{array} \right\} \begin{array}{l} \varphi \text{ énergie potentielle volumique} \end{array}$$

simplifications : relations de Bernoulli

irrotationnel

$$\text{rot} \vec{v} = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{v} = \text{grad} \phi$$

$$\text{grad} \left( \rho \frac{\partial \phi}{\partial t} + \rho \frac{v^2}{2} + P + \varphi \right) = \vec{0}$$

$$\rho \frac{\partial \phi}{\partial t} + \rho \frac{v^2}{2} + P + \varphi = \text{constante}(t)$$

irrotationnel + stationnaire

$$\rho \frac{v^2}{2} + P + \varphi = \text{constante}$$

conservation d'énergie volumique

# Dynamique des fluides

Dynamiques des fluides  
(fluide en mouvement)

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Re >> 1 : approximation fluide parfait et relations de Bernoulli

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho(\vec{v} \cdot \text{grad})\vec{v} = -\text{grad}P + \eta \Delta \vec{v} + \vec{f}$$

pb : 2nd terme non-linéaire

**difficile (impossible)** à résoudre analytiquement

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho \text{grad} \left( \frac{v^2}{2} \right) - \rho \vec{v} \wedge \text{rot} \vec{v} = -\text{grad}P + \vec{f}$$

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \text{grad} \left( \rho \frac{v^2}{2} + P + \varphi \right) - \rho \vec{v} \wedge \text{rot} \vec{v} = \vec{0}$$

$\vec{f} = -\text{grad}\varphi$      $\varphi$  énergie potentielle volumique

$\rho = \text{constante}$

## simplifications : relations de Bernoulli

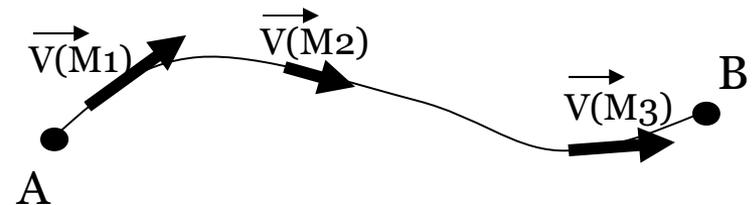
stationnaire : utilisation lignes de courant

$$\int_A^B \text{grad} \left( \rho \frac{v^2}{2} + P + \varphi \right) \cdot d\vec{M} - \int_A^B \rho \vec{v} \wedge \text{rot} \vec{v} \cdot d\vec{M} = 0$$

$$\int_A^B d \left( \rho \frac{v^2}{2} + P + \varphi \right) = 0$$

$$\rho \frac{v_A^2}{2} + P_A + \varphi_A = \rho \frac{v_B^2}{2} + P_B + \varphi_B$$

(conservation énergie vol. le long d'une ligne de courant)



# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



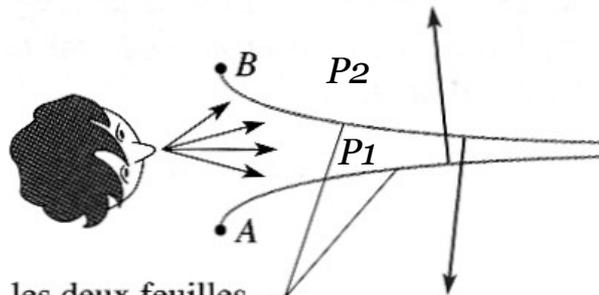
- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Re >> 1 : approximation fluide parfait et relations de Bernoulli

applications : effet Venturi: pression diminue là où ça va vite

$$\frac{1}{2}\rho v_1^2 + P_1 = \frac{1}{2}\rho v_2^2 + P_2 \quad (\text{hyp: incompressible, irrotationnel, stationnaire})$$

cas 1 : expérience simple



les deux feuilles  
de papier semblent s'attirer

$$P_2 > P_1$$

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



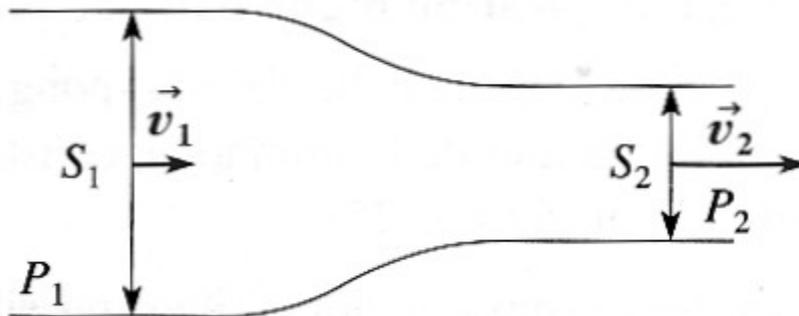
- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Re >> 1 : approximation fluide parfait et relations de Bernoulli

applications : effet Venturi: pression diminue là où ça va vite

$$\frac{1}{2}\rho v_1^2 + P_1 = \frac{1}{2}\rho v_2^2 + P_2 \quad (\text{hyp: incompressible, irrotationnel, stationnaire})$$

cas 2 : tube Venturi



$$S_1 v_1 = S_2 v_2$$

$$P_1 - P_2 = \frac{1}{2}\rho v_1^2 \left[ \left( \frac{S_1}{S_2} \right)^2 - 1 \right]$$

→ Mesure  $P_1 - P_2$  donne  $v_1$

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



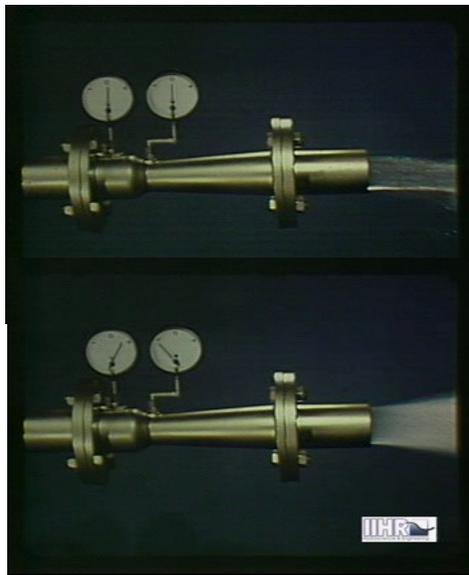
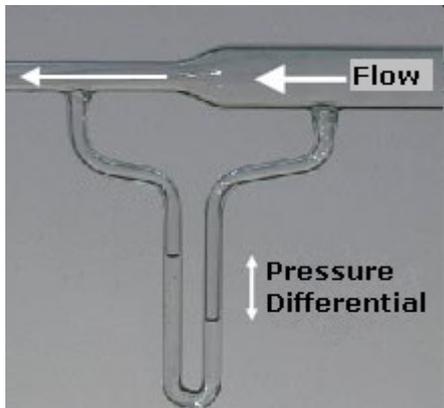
- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Re >> 1 : approximation fluide parfait et relations de Bernoulli

applications : effet Venturi: pression diminue là où ça va vite

$$\frac{1}{2}\rho v_1^2 + P_1 = \frac{1}{2}\rho v_2^2 + P_2 \quad (\text{hyp: incompressible, irrotationnel, stationnaire})$$

cas 2 : tube Venturi



$$S_1 v_1 = S_2 v_2$$

$$P_1 - P_2 = \frac{1}{2}\rho v_1^2 \left[ \left( \frac{S_1}{S_2} \right)^2 - 1 \right]$$

→ Mesure  $P_1 - P_2$  donne  $v_1$

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert

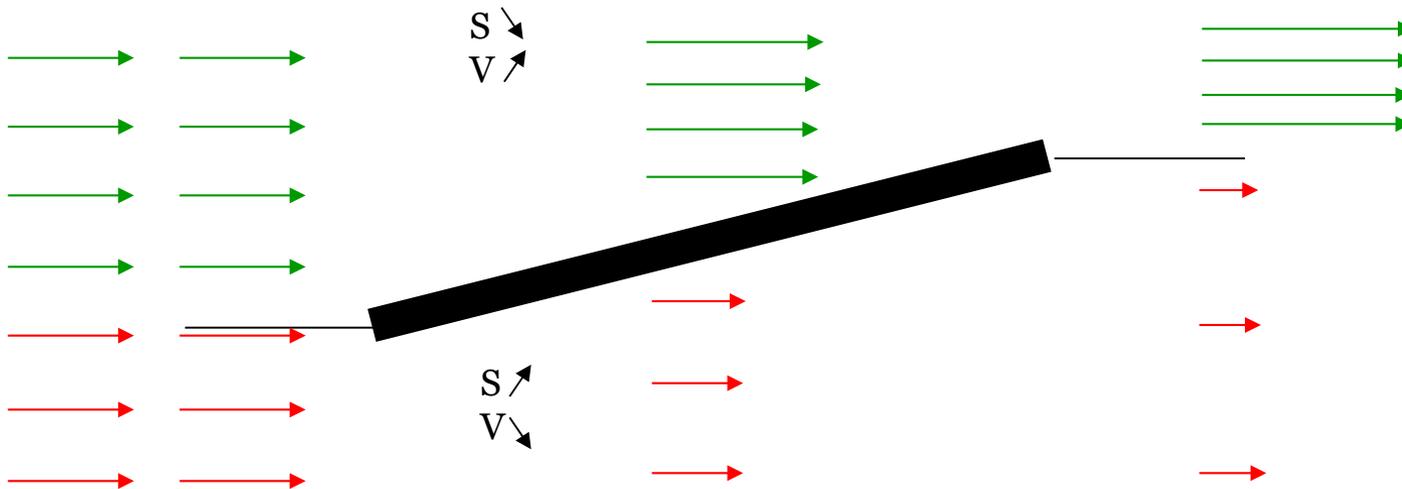


- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## **Re >> 1 : approximation fluide parfait et relations de Bernoulli**

applications : effet Venturi: pression diminue là où ca va vite

cas 3 : notion de portance



# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert

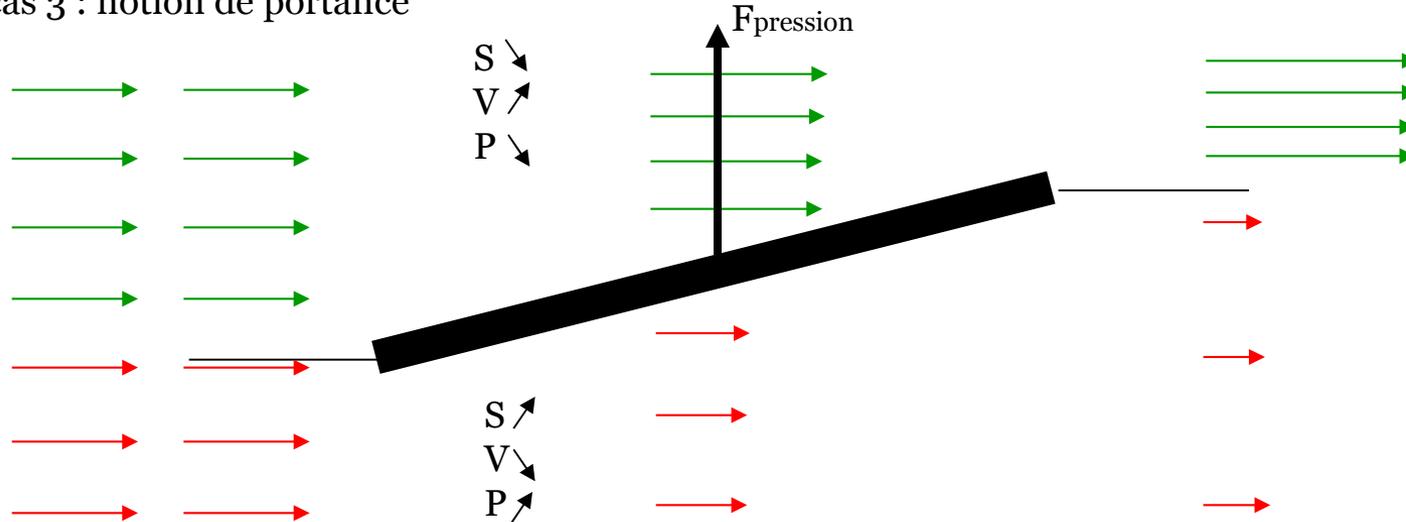


- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Re >> 1 : approximation fluide parfait et relations de Bernoulli

applications : effet Venturi: pression diminue là où ça va vite

cas 3 : notion de portance



vocabulaire: pt arrêt, portance, traînée, angle d'attaque, extrados, intrados  
attention: connaître limitations: pas de portance si purement parfait, rôle de la couche limite et des extrémités anguleuses

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Écoulement autour d'une sphère

cas  $Re \ll 1$

### approche complète :

- 1) Calculer champs de pression et vitesse autour de l'obstacle

$$\vec{0} = -\text{grad}P + \eta\Delta\vec{v} + CL(Vo, R)$$

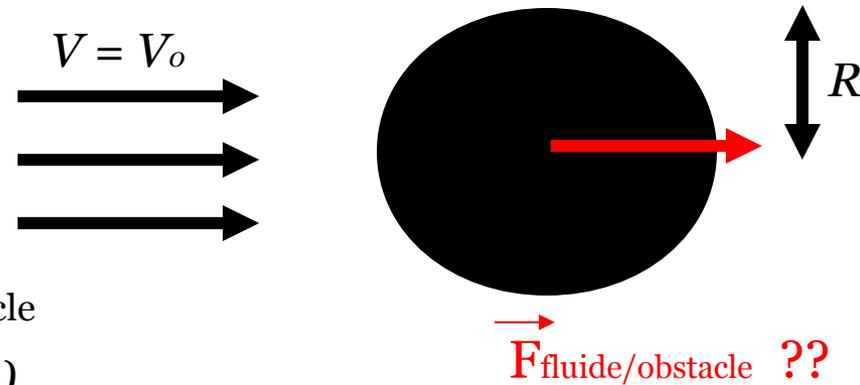
- 2) Intégrer les contraintes normales et tangentielles à la surface de l'obstacle

### approche dimensionnelle :

⇒ construire F à partir de  $Vo$ , R et  $\eta$

$$\left. \begin{array}{l} \text{unité: } F \text{ [N]} \\ \eta \text{ [Pa}\cdot\text{s} = \text{N}\cdot\text{s}\cdot\text{m}^{-2}] \\ R \text{ [m]} \\ Vo \text{ [m}\cdot\text{s}^{-1}] \end{array} \right\} F \sim \eta R Vo$$

calcul exact :  $F_{fl/obs} = 6\pi \eta R Vo$  formule de Stokes



# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Écoulement autour d'une sphère

### cas fluide parfait

#### approche complète :

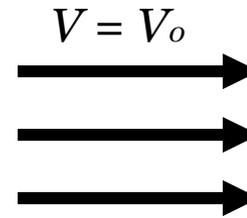
- 1) Calculer champs de pression et vitesse autour de l'obstacle

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho(\vec{v} \cdot \text{grad}) \vec{v} = -\text{grad} P + CL(V_0, R)$$

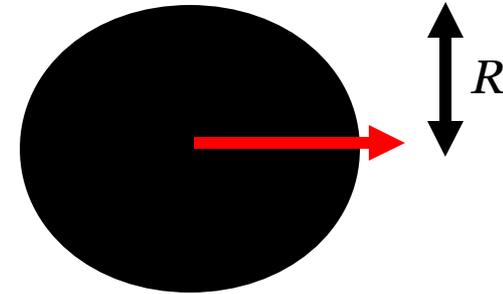
- 2) Intégrer les contraintes normales à la surface de l'obstacle

#### approche dimensionnelle :

⇒ construire F à partir de  $V_0$ , R et  $\rho$



$$V = V_0$$



$\vec{F}_{\text{fluide/obstacle}}$  ??

# Dynamique des fluides

## Dynamiques des fluides (fluide en mouvement)

### Equations locales

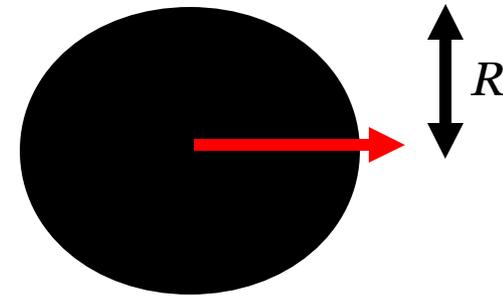
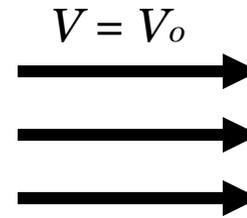
- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Écoulement autour d'une sphère

### cas fluide parfait



$\vec{F}_{\text{fluide/obstacle}}$  ??

### approche complète :

- 1) Calculer champs de pression et vitesse autour de l'obstacle

$$\rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho (\vec{v} \cdot \text{grad}) \vec{v} = -\text{grad} P + CL(V_0, R)$$

- 2) Intégrer les contraintes normales à la surface de l'obstacle

### approche dimensionnelle :

⇒ construire F à partir de  $V_0$ , R et  $\rho$

unité: F [N = kg.m.s<sup>-2</sup>]

$\rho$  [kg.m<sup>-3</sup>]

R [m]

$V_0$  [m.s<sup>-1</sup>]

$$F \sim \rho R^2 V_0^2$$

### Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert

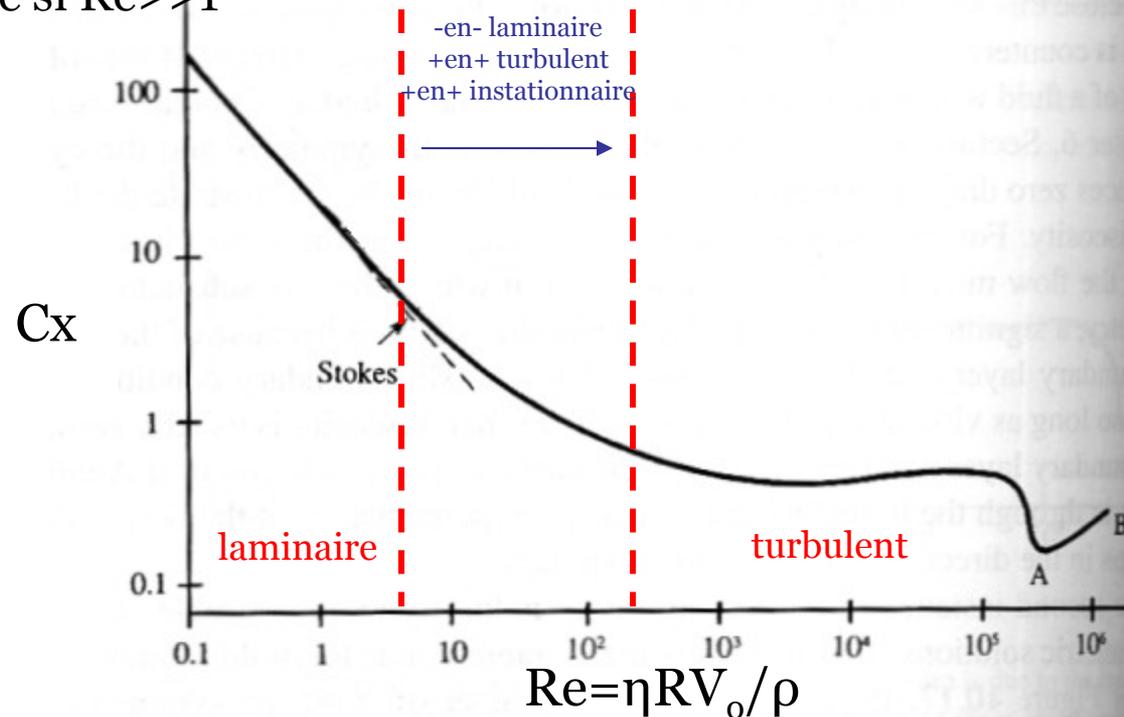
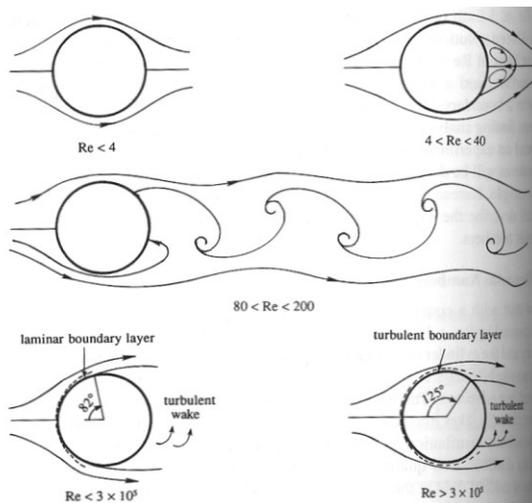


- nombre de Reynolds
- écoulements à bas Re
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère

## Écoulement autour d'une sphère

**cas réel:** limite du modèle de fluide parfait  
dépendance en Re même si  $Re \gg 1$

$$C_x = \frac{F_{flu/obs}}{\frac{1}{2}\rho(\pi R^2)V_0^2}$$



# Méthodologie

solides  
liquides

Mécanique du solide

- référentiel galiléen
- système fermé
- principe fondamental de la dynamique
- théorème énergie cinétique

Systèmes ouverts

- notion de particule fluide
- approches Lagrangienne et Eulérienne

Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert
- écoulements particuliers

Statique des fluides  
(fluide au repos)

- fluide dans le champ de pesanteur
- poussée d'Archimède
- atmosphère isotherme d'un gaz parfait

Acoustique  
(fluide *presque* au repos)

- approximation acoustique
- application gaz parfait
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- ondes stationnaires et modes propres
- transmission-réflexion entre 2 milieux (impédance acoustique)

Dynamiques des fluides  
(fluide en mouvement)

- nombre de Reynolds
- écoulements à bas  $Re$
- fluide parfait et relations de Bernoulli
- écoulements autour d'une sphère
- phénomène de couche limite et portance

# Acoustique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



## Acoustique des fluides (fluide presque au repos)

- approximation acoustique
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- application gaz parfait

## Approximation acoustique

onde acoustique = perturbation de la pression du liquide  
cette perturbation se propage à la vitesse du son

ex : son: domaine audible  
air,  $c_s \sim 340$  m/s

seuil de douleur  
marteau-piqueur

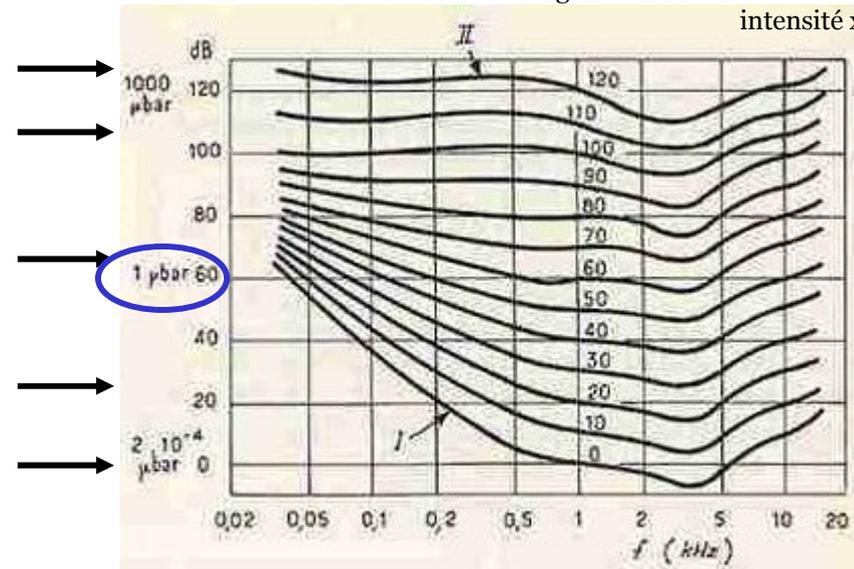
conversation courante

chuchotement

seuil d'audibilité

$$P_{\text{perturbation}} \ll P_{\text{atm}}$$

diagramme de Fletcher et Munson, 1933  
intensité x2 -> dB + 3



INFRASON

AUDIBLE

ULTRASON

# Acoustique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



## Acoustique des fluides (fluide presque au repos)

- approximation acoustique
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- application gaz parfait

## Approximation acoustique

à 1D  $\rho = \rho_0 + \tilde{\rho}(x, t)$        $\rho_0 \gg \tilde{\rho}$   
 $\vec{v} = \tilde{v}(x, t)\vec{e}_x$   
 $P = P_0 + P(x, t)$        $P_0 \gg P$

conservation de la masse

$$\begin{aligned} 0 &= \frac{\partial}{\partial t}\rho + \text{div}(\rho\vec{v}) \\ 0 &= \frac{\partial}{\partial t}\rho_0 + \frac{\partial}{\partial t}\tilde{\rho}(x, t) + \frac{\partial}{\partial x}(\rho_0\tilde{v}(x, t)) + \frac{\partial}{\partial x}(\tilde{\rho}(x, t)\tilde{v}(x, t)) \\ 0 &= \frac{\partial}{\partial t}\tilde{\rho}(x, t) + \rho_0\frac{\partial}{\partial x}\tilde{v}(x, t) + \tilde{\rho}(x, t)\frac{\partial}{\partial x}\tilde{v}(x, t) + \tilde{v}(x, t)\frac{\partial}{\partial x}\tilde{\rho}(x, t) \end{aligned}$$

↑      ↑  
**ordre 1**

↑      ↑  
ordre 2, négligeable devant ordre 1

$$0 = \frac{\partial}{\partial t}\tilde{\rho}(x, t) + \rho_0\frac{\partial}{\partial x}\tilde{v}(x, t)$$

 (éq. linéaire)

# Acoustique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



## Acoustique des fluides (fluide presque au repos)

- approximation acoustique
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- application gaz parfait

## Approximation acoustique

à 1D  $\rho = \rho_0 + \tilde{\rho}(x, t) \quad \rho_0 \gg \tilde{\rho}$   
 $\vec{v} = \tilde{v}(x, t)\vec{e}_x$   
 $P = P_0 + \tilde{P}(x, t) \quad P_0 \gg \tilde{P}$

éq. Euler

$$\begin{aligned} \rho \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \rho(\vec{v} \cdot \text{grad})\vec{v} &= -\text{grad}P \\ \rho \frac{\partial v}{\partial t} + \rho v \frac{\partial v}{\partial x} &= -\frac{\partial P}{\partial x} \\ \rho_0 \frac{\partial \tilde{v}}{\partial t} + \tilde{\rho} \frac{\partial \tilde{v}}{\partial t} + \rho_0 \tilde{v} \frac{\partial \tilde{v}}{\partial x} + \tilde{\rho} \tilde{v} \frac{\partial \tilde{v}}{\partial x} &= -\frac{\partial \tilde{P}}{\partial x} \end{aligned}$$

**ordre 1**
ordre 2
ordre 3
**ordre 1**

$$\rho_0 \frac{\partial \tilde{v}(x, t)}{\partial t} = -\frac{\partial \tilde{P}(x, t)}{\partial x}$$

(éq. linéaire)

# Acoustique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



## Acoustique des fluides (fluide presque au repos)

- approximation acoustique
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- application gaz parfait

## Approximation acoustique

à 1D  $\rho = \rho_0 + \tilde{\rho}(x, t)$       $\rho_0 \gg \tilde{\rho}$   
 $\vec{v} = \tilde{v}(x, t)\vec{e}_x$   
 $P = P_0 + \tilde{P}(x, t)$       $P_0 \gg \tilde{P}$

choix :  $P/\rho = C_1$      (gaz parfait isotherme)  
 $P/\rho^\gamma = C_2$      (gaz parfait adiabatique)

$$P_0 + \tilde{P} = C_2(\rho_0 + \tilde{\rho})^\gamma = C_2\rho_0^\gamma(1 + \frac{\tilde{\rho}}{\rho_0})^\gamma = C_2 \times \rho_0^\gamma(1 + \gamma\frac{\tilde{\rho}}{\rho_0} + \Theta(\tilde{\rho}/\rho_0)^2)$$

$$\tilde{P} = C_2\rho_0^{\gamma-1}\gamma\tilde{\rho}$$

$$\tilde{P}(x, t) = \gamma\frac{P_0}{\rho_0}\tilde{\rho}(x, t)$$

$$\tilde{P}(x, t) = \frac{1}{\rho_0\chi}\tilde{\rho}(x, t) \quad (\text{éq. linéaire})$$

$\chi$  compressibilité

# Acoustique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



## Acoustique des fluides (fluide presque au repos)

- approximation acoustique
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- application gaz parfait

## Approximation acoustique

à 1D  $\rho = \rho_0 + \tilde{\rho}(x, t)$       $\rho_0 \gg \tilde{\rho}$   
 $\vec{v} = \tilde{v}(x, t)\vec{e}_x$   
 $P = P_0 + \tilde{P}(x, t)$       $P_0 \gg \tilde{P}$

système **linéaire**

$$\left\{ \begin{array}{l} 0 = \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\rho}(x, t) + \rho_0 \frac{\partial}{\partial x} \tilde{v}(x, t) \\ \rho_0 \frac{\partial}{\partial t} \tilde{v}(x, t) = -\frac{\partial}{\partial x} \tilde{P}(x, t) \\ \tilde{P}(x, t) = \frac{1}{\rho_0 \chi} \tilde{\rho}(x, t) \end{array} \right.$$

$$\frac{\partial^2}{\partial t^2} \tilde{P}(x, t) = c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} \tilde{P}(x, t)$$

avec  $c_s = \frac{1}{\sqrt{\rho_0 \chi}}$

FORME GÉNÉRIQUE  
PROPAGATION D'ONDES  
NON DISPERSIVES  
équation de d'Alembert

$$\frac{\partial^2}{\partial t^2} \cdot = c \frac{\partial^2}{\partial x^2} \cdot$$

Pb physique :  $c$ , vitesse de l'onde  
mécanique : chaînes d'oscillateurs identiques  
électro-magnétisme : propagation de la lumière  
fluide : onde de compression

# Acoustique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert

## Acoustique des fluides (fluide presque au repos)

- approximation acoustique
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- application gaz parfait

## Recherche de solution

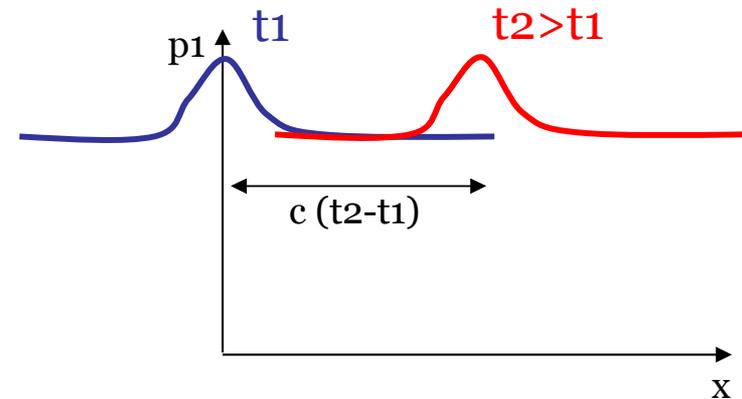
$$\frac{\partial^2}{\partial t^2} \cdot = c^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} \cdot$$

Toute solution de cette équation peut se mettre sous la forme d'une **somme de deux ondes progressives** :  
une se propageant vers les x croissants, une se propageant vers les x décroissants

$$P(x, t) = p_1(x - ct) + p_2(x + ct)$$

se propage vers les x croissants

se propage vers les x décroissants



exemple de perturbation se propageant vers les x croissants

# Acoustique des fluides

## Equations locales

- équation de Navier-Stokes
- équation de continuité (masse)
- bilans pour un système ouvert



## Acoustique des fluides (fluide presque au repos)

- approximation acoustique
- éq. d'ondes (D'Alembert)
- ondes progressives, vitesses de propagation
- application gaz parfait

## Recherche de solution

$$\frac{\partial^2}{\partial t^2} \cdot = c^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} \cdot$$

L'équation étant linéaire, on peut choisir de rechercher des solutions sinusoidales (ou harmoniques).  
Toute solution peut être ramenée à une somme de solutions sinusoidales par la transformée de Fourier.  
On parle d'**Onde Plane Progressive Harmonique**, les solutions de la forme :

$$P(x, t) = A \cos(k.x - \omega.t + \varphi)$$

Toujours lié à la linéarité des équations, on peut utiliser le formalisme complexe (cf cours électrocinétique) pour résoudre les équations.

$$\begin{aligned} \underline{P}(x, t) &= A e^{i(k.x - \omega.t + \varphi)} = \underline{A} e^{i(k.x - \omega.t)} \\ \underline{A} &= A e^{i\varphi} \\ P(x, t) &= \mathbf{Re}[\underline{P}(x, t)] \end{aligned}$$